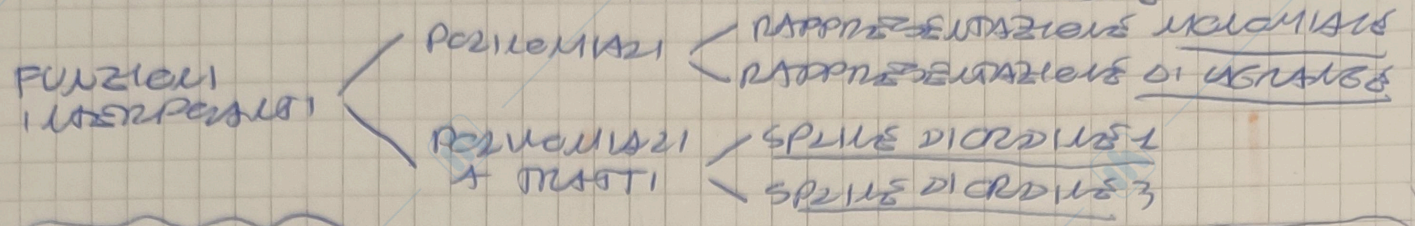


2

CRITERIO DELL'INTERPOLAZIONE
 ASSEGNATI $m+1$ DATI IL CR. DELL'INTERPOLAZIONE CONSISTE
 NEL TROVARE UNA FUNZIONE $f(x)$ SODDISFACENTE LE
 SEGUENTI CONDIZIONI: $f(x_i) = y_i \quad i = 1, \dots, m+1$

I PUNTI (x_i, y_i) SONO DETTI NODI DI INTERPOLAZIONE



$m+1 = \text{PUNTI}$
 $m = \text{PUNTI} - 1$

IL POLINOMIO INTERPOLANTE I $m+1$ DATI È UNICO (SE $x_i \neq x_j$)

RAPPRESENTAZIONE MONOMIALE

DEL POLINOMIO INTERPOLANTE È $p_m(x) = c_1 x^m + c_2 x^{m-1} + \dots + c_m x + c_{m+1}$

OVE I COEF. $c_i, i = 1, \dots, m+1$ SONO DETERMINATI IMPLICANDO CHE $p_m(x)$ SODDISFACI LE CONDIZIONI DI INTERPOLAZIONE

$c = \text{POLYFIT}(x, y, m) \quad p = \text{POLYVAL}(c, z)$

$m+1$ INCOGNITE
 $m+1$ EQUAZIONI

È TANTO PIÙ MAL CONDIZIONATO, QUANTO PIÙ GRANDE È m .

- SE $m+1 > 7$ lee DEVO USARE RAPPRESENTAZIONI ALTERNATIVE

RAPPRESENTAZIONE DI LAGRANGE

DEL POLINOMIO INTERPOLANTE I DATI (x_i, y_i) CON $x_i \neq x_j$ È $p_m(x) = \sum_{j=1}^{m+1} y_j l_j(x)$

$l_j(x)$ SONO DETTI POLINOMI FONDAMENTALI DI LAGRANGE

$l_j(x) = \frac{(x-x_1) \dots (x-x_{j-1})(x-x_{j+1}) \dots (x-x_{m+1})}{(x_j-x_1) \dots (x_j-x_{j-1})(x_j-x_{j+1}) \dots (x_j-x_{m+1})}$ $l_j(x_i) = \begin{cases} 1 & i=j \\ 0 & \text{if} \end{cases}$

ES $(0, 1) (1, -1) (2, 1) (1/2, 2)$ 4 DATI $m = 4 - 1 = 3$

$l_1(x) = \frac{(x-1)(x-2)(x-1/2)}{(0-1)(0-2)(0-1/2)}$ $l_2(x) = \frac{(x-0)(x-2)(x-1/2)}{(1-0)(1-2)(1-1/2)}$

COSÌ ANCHE PER $l_3(x)$ e $l_4(x)$

$p_3(x) = 1 \cdot l_1(x) - 1 \cdot l_2(x) + 1 \cdot l_3(x) + 2 \cdot l_4(x)$

	R. MONOMIALE	LAGRANGE
PRO	AGGIUNGERE DATI AGGIUNGO SELE UN'EQUAZIONE	BEN CONDIZIONATO QUANTO PIÙ È IL NUMERO DI NODI
CONTRE	MAI CONDIZIONATO SE $m+1 > 7$ lee	AGGIUNGERE DATI DEVO RIFARE TUTTO DA CAPO

www.unidocs.it - Appunti e dispense per superare i tuoi esami universitari

www.unidocs.it - Appunti e dispense per superare i tuoi esami universitari

CONVERGENZA DEL POLINOMIO DI INTERPOLAZIONE

• DEFINIZIONE DI INTERPOLAZIONE E LA FUNZIONE

$$E_m(x) = f(x) - p_m(x) \quad \text{polinomio interpolatore}$$

$$E_m(x) = 0 \text{ PER } x = x_i; \quad E_m(x_i) = f(x_i) - p_m(x_i) = 0$$

$E_m(x) = 0$ PER OGNI $x \in [a, b]$
E PER OGNI FUNZIONE f POLINOMIALE DI GRADO MINORE O UGUALE A m ; $f = p$ PER L'UNICITA' DEL POLINOMIO $p = p_m$

• NORMA ALL'INFINITO E LA QUALITA'

$$\|E_m(x)\|_{\infty} = \max_{x \in [a, b]} |E_m(x)|$$
$$= \max_{x \in [a, b]} |f(x) - p_m(x)|$$

SUPPLEMENTO CHE f SIA CONTINUA IN $[a, b]$ E CHE I PUNTI x_i SIANO TUTTI INTERNI A $[a, b]$

LA SUCCESSIONE DI POLINOMI $\{p_m\}$ CONVERGE UNIFORMEMENTE A f SE, E SOLO SE, $\lim_{m \rightarrow \infty} \|f - p_m\|_{\infty} = 0$

- QUESTA AFFERMAZIONE NON VALE SEMPRE SE HO UNA SUCC. DI NODI DISTINTI IN $[a, b]$ E LA FUNZIONE f E' CONTINUA IN $[a, b]$

NODI DI CHEBYSHEV - LEBESGUE (ALTERNATIVA AI NODI EQUISPACIATI)

$$z_i = -\cos\left(\frac{(i-1)\pi}{m}\right) \in [-1, 1], \quad i = 1, \dots, m+1$$

NODI DI CHEBYSHEV (ALTERNATIVA AI NODI EQ)

$$z_i = -\cos\left(\frac{(2i-1)\pi}{2(m+1)}\right) \in (-1, 1) \quad i = 1, \dots, m+1$$

SE L'INTERVALLO NOV E' $[-1, 1]$ o $(-1, 1)$

$$x_i = \frac{b-a}{2} z_i + \frac{b+a}{2}, \quad i = 1, \dots, m+1$$

RAPPRESENTARE I NODI DI C. O C-2 NEL NUOVO INTERVALLO

TEOREMA FONDAMENTALE

SI A $\{p_m(x)\}$ LA SUCCESSIONE DEI POL. INTERPOLATORI $f(x)$ NEI NODI $x_i \in [a, b]$ DI C OPPURE C-2. SE $f \in C^k([a, b])$

$k \geq 1$, ALLORA

$$\|f - p_m\|_{\infty} = O\left(\frac{\log m}{m^k}\right), \quad m \rightarrow \infty$$

- QUINDI

$$\lim_{m \rightarrow \infty} \|E_m(x)\| = \lim_{m \rightarrow \infty} \frac{\ln m}{m^k}$$

LA CONVERGENZA E' TANTO PIU' RAPIDA, QUANTO PIU' E' REGOLARE f
LA CONV. UNIF. NON E' GARANTITA SE f E' SOLO CONTINUA
AUM m NON AUM PER FORZA L'APPROSSIMAZIONE

FUNZIONI POLINOMIALI A STRATI

DI GRADO d ASSOCIATA A UNA PARTIZIONE DELL'INTERVALLO $[a, b]$ È UNA FUNZIONE CONTINUA IN $[a, b]$ E DEFINITA DA UN'UNIONE DI STRATI CONTIGUI DI POLINOMI ALGEBRICI DI GRADO d , CIASCUNO DI GRADO d .

- LE F.P. A STRATI, IN GENERALE, SONO DERIVABILI NEI PUNTI DI RACCORDO

• SI DEFINISCE SPLINE DI ORDINE d INTERPOLANTE f NEI NODI ASSIGNATI x_i , UNA FUNZIONE $S_d(x)$ SODDISFACENTE:

- i) $S_d(x)$ È UN POLINOMIO DI GRADO (AL PIÙ) d
- ii) LA DERIVATA $S_d^{(k)}(x)$ DI ORDINE k DI $S_d(x)$ È UNA FUNZIONE CONTINUA IN $[a, b]$
- iii) $S_d(x_i) = f(x_i)$

SPLINE DI ORDINE 1

$$S = \text{INTERP}_1(x, y, z)$$

CON IL N° DEI NODI DI INTERPOLAZIONE IN UN INTERVALLO $[a, b]$ PER UNA DATA FUNZIONE CONTINUA f , LA SUCCESSIONE DELLE SPLINE DI ORDINE 1 E INTERPOLANTI f CONVERGE UNIF. A f .

• TEOREMA

$$\|f - S_1\|_{\infty} = O(h^2)$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \|f - S_1\|_{\infty} = \lim_{h \rightarrow 0} h^2$$

LA CONV. UNIF È GARANTITA QUALUNQUE SIA LA FUNZIONE CONTINUA E QUALUNQUE SIA LA SCELTA DEI NODI x_i PERCHÉ

- SPLINE \rightarrow UNIONE DI PUNTI \rightarrow SE HO 4 PUNTI \rightarrow 3 INTERVALLI E QUINDI 3 RETTE
- SPLINE DI ORDINE 1 SONO UNICHE (ESISTE SOLO UNA RETTA PRESENTE PER DUE PUNTI)

PLCF(x, y)

SPLINE DI ORDINE 3 (SPLINE CUBICHE POLINOMIO DI GRADO 3)

DEVO DEFINIRE 4 CONDIZIONI PER CIASCUN SOTTOINTERVALLO 4M CONDIZIONI

- $m - 1$ CONDIZIONI DI CONTINUITÀ DI $S_3^{(k)}$
 - $m + 1$ CONDIZIONI DI INTERPOLAZIONE NEI NODI
- $$3(m - 1) + (m + 1) = 4m - 2 \text{ CONDIZIONI}$$

• 2 CONDIZIONI AGGIUNTIVE

SPLINE NATURALI
i) - iii)

SP. "NOT-A-KNOT"
i) - iii)

S. VINCENSTE
i) - iii)

$$S_3^{(2)}(x_1) = 0 \quad \textcircled{1}$$

$$S_3^{(2)}(x_{m+2}) = 0$$

$$S_3^{(3)} \text{ È CONTINUA } \textcircled{2}$$

$$\text{IN } x_2 \text{ E IN } x_m$$

$$S_3^{(2)}(x_2) = f'(x_2) \quad \textcircled{3}$$

$$S_3^{(2)}(x_{m+2}) = f'(x_{m+2})$$

TEOREMA (SP. COBIZINE)

SE UNA GP. CUBICA SODDISFA LE CONDIZIONI ASSIEMBLATE
 ① o ② o ③, SE $f \in C^2([a, b])$ ALLORA

$$\|f - S_3\|_\infty = O(h^2) \quad h \rightarrow 0$$

INOLTRE, SE SODDISFA ② o ③, SE $f \in C^4([a, b])$

$$\|f^{(p)} - S_3^{(p)}\|_\infty = O(h^{4-p}), \quad h \rightarrow 0 \quad p=0, 1, 2, 3$$

VALE ANCHE QUANDO $f \in C^k([a, b])$ CON $k \geq 4$

S = SPLINE (x, y, z)

S. "NOT-A-KNOT"

S = SPLINE (x, [y0, y1, y2, y3], z)

SP. "VINCULATE"

L = TRAPZ (x, y)

POSIZIONI	HP SUI NODI	VEL. DI CONVERGENZA ACCUMULATA CON LA COSTANTE DI f
SPLINE	LE HP SUI NODI $h^2: S_2(x)$ $h^4: S_3(x)$	$O\left(\frac{\ln n}{n^5}\right)$ NO SATTURAZIONE DELLA VEL. DI CONVERGENZA S_3 APPROSSIMA $f^{(4)}$

SE AZIANDAMENTE RECCATE → F. POLINOMIALI
 SE POCO RECCATE → SPLINE (F. PER A PATTI)

NORMA DI UN VETTORE

- NORMA 1

$$\|x\|_1 = \sum_{i=1}^m |x_i|$$

norm(x, 1)

- NORMA 2 o EUCLIDEA

$$\|x\|_2 = \sqrt{\sum_{i=1}^m x_i^2}$$

norm(x, 2) o norm(x)

- NORMA INFINITA

$$\|x\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq m} |x_i|$$

norm(x, INF)

NORMA DI UNA MATRICE

- NORMA 1

$$\|A\|_1 = \max_{1 \leq j \leq n} \sum_{i=1}^m |a_{ij}|$$

(SOMME COLI E' LO STESSO CARENDO, PRENDE IL MAX)

norm(A, 1)

- NORMA 2 o SPETTRALE

(DEFINIBILE IN SERBITE)

- NORMA INFINITA

$$\|A\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq m} \sum_{j=1}^n |a_{ij}|$$

(SOMMA RIGHE COLI E' LO STESSO RIGHE, PRENDE IL MAX)

norm(A, INF)

DATA UNA NORMA DI MATRICE E UNA DI VETTORE, LE NORME SONO COMPATIBILI SE

$$\|Ax\| \leq \|A\| \|x\|$$