



082742 – Elettrotecnica (E-O)

Prof. F. Bizzarri

Esame, 16 Settembre 2015

Cognome _____	Nome _____
Matricola _____	Firma _____

AVVERTENZE

- La prova dura **3 ore**
- I punteggi massimi per ogni quesito sono indicati nella tabella sottostante; un punteggio complessivo inferiore a **16 punti** invalida la prova.

Quesito o Esercizio	E1 2.0 punti	E2a 3.0 punti	E2b 5.0 punti	E3a 4.0 punto	E3b 5.0 punti	E4a 6.0 punto	E4b 3.0 punto	Voto Finale
Voto								

Riportare i risultati e i passaggi salienti nel riquadro relativo ad ogni esercizio

E1

Discutere anche graficamente la relazione che lega, nel vuoto, il campo elettrico ed il campo magnetico generati da un carica elettrica q in moto non relativistico a velocità \vec{v} .

Vedere dispense del corso paragrafo 7.3

E2a

Per il doppio-bipolo in Figura 1 si ricavi la matrice di impedenze Z sapendo che evolve in regime sinusoidale a pulsazione ω .

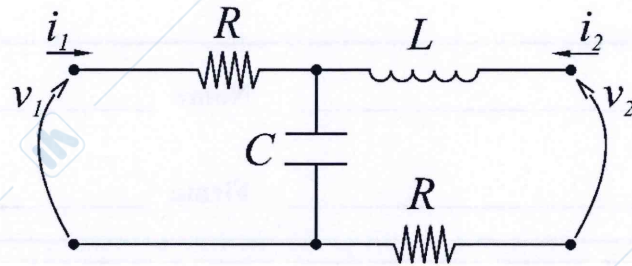


Figura 1

Prove semplici

$$a) \bar{i}_1 = \bar{A}, \bar{i}_2 = 0$$

$$\bar{V}_1 = \underbrace{\left(R + \frac{1}{j\omega C} \right)}_{Z_{11}} \bar{A}$$

$$\bar{V}_2 = \underbrace{\frac{1}{j\omega C}}_{Z_{21}} \bar{A}$$

$$b) \bar{i}_2 = \bar{A} \text{ e } \bar{i}_1 = 0$$

$$\bar{V}_2 = \underbrace{\left(R + j\omega L + \frac{1}{j\omega C} \right)}_{Z_{22}} \bar{A}$$

$$\bar{V}_1 = \underbrace{\frac{1}{j\omega C}}_{Z_{12}} \bar{A}$$

$$Z = \begin{bmatrix} R + \frac{1}{j\omega C} & \frac{1}{j\omega C} \\ \frac{1}{j\omega C} & R + j\omega L + \frac{1}{j\omega C} \end{bmatrix}$$

E2b

Per il circuito in Figura 2, che evolve in regime sinusoidale a pulsazione ω , si ricavi l'espressione della reattanza X tale che $\bar{v}_2 = k \bar{A}$ con $k \in \mathbb{R}$ e $k \neq 0$.

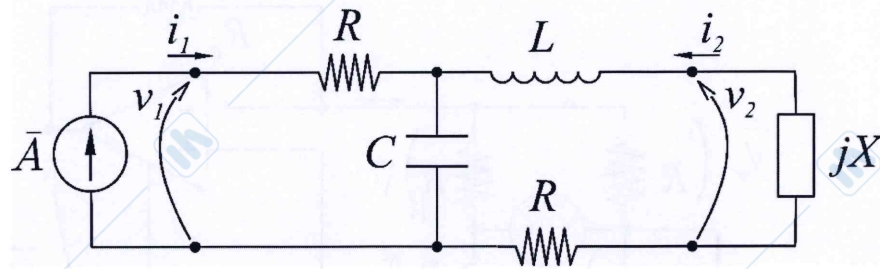


Figura 2

Si deve trovare X tale che $k = k(R, C, L, \omega) \in \mathbb{R}^+$

$$\bar{V}_2 = \frac{1}{j\omega C} \bar{A} + \left(R + j\omega L + \frac{1}{j\omega C} \right) \underbrace{\left(-\frac{\bar{V}_2}{jX} \right)}_{\bar{i}_2}$$

$$\bar{V}_2 \left(R + j\omega L + \frac{1}{j\omega C} + jX \right) = \frac{jX}{j\omega C} \bar{A}$$

$$\bar{V}_2 \frac{1 - \omega^2 LC - \omega CX + j\omega RC}{j\omega C} = \frac{jX}{j\omega C} \bar{A}$$

$$\bar{V}_2 = \frac{jX}{1 - \omega^2 LC - \omega CX + j\omega RC} \bar{A} = \hat{k}(R, C, L, \omega, X) \bar{A}$$

se $1 - \omega^2 LC - \omega CX = 0$ allora $\hat{k} = \frac{X}{\omega RC} \in \mathbb{R}^+$ se $X \neq 0$

$$X = \frac{1 - \omega^2 LC}{\omega C} \quad k = \hat{k} \Big|_{X = \frac{1 - \omega^2 LC}{\omega C}} = \frac{1 - \omega^2 LC}{\omega^2 RC^2}$$

E3a

Il circuito in Figura 3 evolve in regime sinusoidale con $e(t) = E \cos(\omega t)$. L'amplificatore operazionale è ideale e lavora in condizioni di massa virtuale. Si determini la corrente $i(t)$.

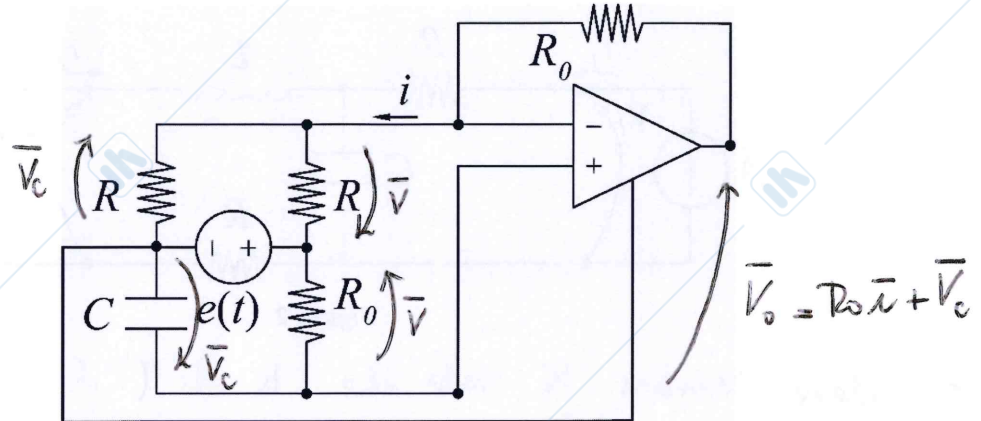


Figura 3

$$e(t) = E \cos \omega t \leftrightarrow E$$

$$\left. \begin{cases} \bar{V} = j\omega C \bar{V}_c \\ \bar{V} + \bar{V}_c = E \end{cases} \right\} \bar{V} = j\omega R_0 \bar{V}_c C \quad \left. \begin{cases} \bar{V} = \frac{j\omega R_0 C E}{1 + j\omega R_0 C} \\ \bar{V}_c = \frac{E}{1 + j\omega R_0 C} \end{cases} \right\}$$

$$\bar{i} = \frac{1}{R_0} (\bar{V}_c - \bar{V}) = \frac{E}{R_0} \left(\frac{1}{1 + j\omega R_0 C} - \frac{j\omega R_0 C}{1 + j\omega R_0 C} \right) = \frac{E}{R_0} \frac{1 - j\omega R_0 C}{1 + j\omega R_0 C}$$

$$= \frac{E}{R_0} \frac{(1 - j\omega R_0 C)^2}{1 + (\omega R_0 C)^2} = \frac{E}{R_0} \frac{1 - (\omega R_0 C)^2 - 2j\omega R_0 C}{1 + (\omega R_0 C)^2}$$

$$i(t) = \operatorname{Re} \{ \bar{i} e^{j\omega t} \} = \frac{E}{R_0} \frac{1}{1 + (\omega R_0 C)^2} \left[(1 - (\omega R_0 C)^2) \cos \omega t + 2\omega R_0 C \sin \omega t \right]$$

E3b

Il circuito in Figura 3 evolve in regime sinusoidale con $e(t) = E \cos(\omega t)$. L'amplificatore operazionale è ideale e lavora in condizioni di massa virtuale. Si determini la potenza complessa assorbita dall'amplificatore operazionale.

$$\hat{P}_{Ass}^{AO} = \frac{1}{2} \bar{V}_0 (-\bar{i})^* = \frac{1}{2} (\bar{V}_0 \bar{i} + \bar{V}_c) (-\bar{i})^* =$$

$$= -\frac{1}{2} \bar{R}_0 |\bar{i}|^2 - \frac{1}{2} \bar{V}_c \bar{i}^* =$$

$$= -\frac{1}{2} \left(\bar{R}_0 \frac{E^2}{R^2} + \frac{E}{1+j\omega RC} \cdot \frac{E}{R} \frac{1+j\omega RC}{1-j\omega RC} \right) =$$

$$= -\frac{1}{2} \frac{E^2}{R^2} \left(\bar{R}_0 + \frac{R}{1-j\omega RC} \right) = -\frac{1}{2} \frac{E^2}{R^2} \frac{\bar{R}_0 + R - j\omega R^2 C}{1-j\omega RC}$$

E4a

Il circuito in Figura 4 si trova a regime per $t = 0^-$, essendo $a(t) = A$. In $t = 0$ il tasto si chiude. Si determinino l'equazione di stato che regola l'evoluzione del circuito per $t < 0$ e per $t > 0$ e l'espressione della corrente $i_L(t)$ per $t \geq 0$.

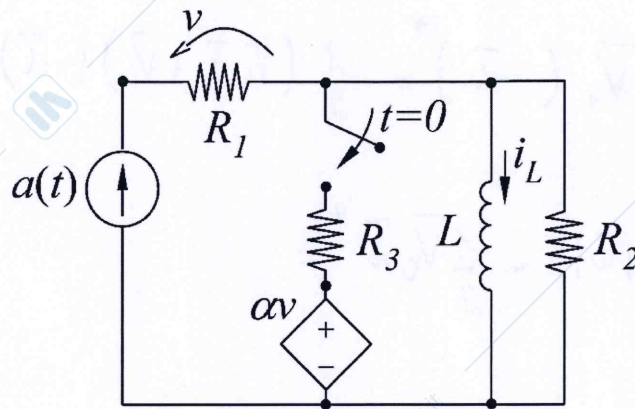


Figura 4

Per $t < 0$ l'equazione di stato è

$$L \frac{di_L}{dt} = (a(t) - i_L)R_2 \rightarrow \frac{di_L}{dt} = -\frac{R_2}{L} i_L + \frac{R_2 a(t)}{L}$$

in $t = 0^-$ regime stazionario $\rightarrow v_L = 0 \rightarrow i_L(0^-) = A$

in $t = 0$ si chiude il tasto \rightarrow

$$a(t) = i_L + L \frac{di_L}{dt} \frac{1}{R_2} + \frac{1}{R_3} \left(L \frac{di_L}{dt} - \alpha v \right)$$

\uparrow
 $v = R_1 a(t)$

$$L \frac{di_L}{dt} \left(\frac{1}{R_2} + \frac{1}{R_3} \right) = -i_L + a(t) \left(1 + \alpha \frac{R_1}{R_3} \right)$$

$$\frac{di_L}{dt} = \frac{R_2 R_3}{L (R_2 + R_3)} \left(a(t) \left(1 + \alpha \frac{R_1}{R_3} \right) - i_L \right)$$

a cavallo di δ l'ingresso rimane costante
 me l'equazione di stato nella forma

$$\frac{d}{dt} i_L(t) = \lambda(t)(a(t)h(t) - i_L) =$$

$$= \lambda(t)(Ah(t) - i_L)$$

vede $\lambda(t)$ discontinua tra 0^- e 0^+ (me l'unitato)
 e $h(t)$ idem.

$$\lambda(t) = \begin{cases} -\frac{R_2}{L}, & t < 0 \\ -\frac{R_2 R_3}{L(R_2 + R_3)}, & t < 0 \end{cases} \lambda^+$$

$$h(t) = \begin{cases} \frac{R_2}{L}, & t < 0 \\ -\frac{R_2 R_3}{L(R_2 + R_3)} \left(1 + \alpha \frac{R_1}{R_3}\right), & t > 0 \end{cases}$$

$$\int_{0^-}^{0^+} \frac{d}{dt} i_L(t) dt = \int_{0^-}^{0^+} (\lambda(t)(Ah(t) - i_L(t))) dt = \delta$$

$$i_L(0^+) - i_L(0^-) = A$$

$$i_L(t) = K e^{\lambda^+ t} + H$$

$$0 = \frac{R_2 R_3}{L(R_2 + R_3)} \left(A \left(1 + \alpha \frac{R_1}{R_3}\right) - H \right) \rightarrow H = A \left(1 + \alpha \frac{R_1}{R_3}\right)$$

$$A = K + H \quad K = A - A \left(1 + \alpha \frac{R_1}{R_3}\right) = -\frac{A \alpha R_1}{R_3}$$

$$i_L(t) \Big|_{t > 0} = -\frac{A \alpha R_1}{R_3} e^{\lambda^+ t} + A \left(1 + \alpha \frac{R_1}{R_3}\right)$$

E4b

Il circuito in Figura 4 si trova a regime per $t = 0^-$, essendo $a(t) = A$. In $t = 0$ il tasto si chiude. Si determini la potenza erogata dal generatore di corrente in per $t = 0^-$ e per $t > 0$.

$$t = 0^- \quad P_{\text{erogata}}^{a(t)} = A \cdot V = A^2 R_1$$

$$t > 0 \quad P_{\text{erogata}}^{a(t)} = A \left(V + L \frac{di_L}{dt} \right) =$$

$$= A \left(R_1 A + L \left(-\frac{A \alpha R_1}{R_3} \left(-\frac{R_2 R_3}{L (R_2 + R_3)} e^{-\lambda^+ t} \right) \right) \right) =$$

$$= A^2 \left(R_1 + \frac{\alpha R_1 R_2}{L (R_2 + R_3)} e^{-\lambda^+ t} \right)$$