

CAMPO DELLE DIREZIONI - Eq e sistemi di forma normale

Se sono soddisfatte le Hp del teorema $\exists!$, per \forall pnt $P_0 \in D$ passa il grafico di γ e γ sola soluz, $\gamma'(t_0) = g(t_0, y_0)$. E' possibile all'eq diff $y' = g(t, y)$ associare il campo vettoriale definito su D : $\underline{v} = \underline{i} + g(t, y) \underline{j}$ CAMPO DIREZIONI

\forall soluz e tangente in \forall suo punto ad un vettore del campo

TEO $\exists!$ GRANDE

PC $\begin{cases} y' = g(t, y) \\ y(t_0) = y_0 \end{cases}$ $S = [\alpha, \beta] \times \mathbb{R}$, P_0 interno a S
 interv. in cui e' definito

a) $g(t, y) \in C^0(S)$] come $\exists!$ LOCALE

b) $g_y(t, y) \in C^0(S)$]

c) g deve essere limitata in S $|g(t, y)| \leq A + B|y| \quad \forall (t, y) \in S$
 valore assoluto di $g \leq$ di una retta A, B cost opportune

$\Rightarrow \exists!$ $y = y(t)$ soluz di PC in $[\alpha, \beta]$

PROLUNGABILITA'

Date $y' = a(t)y + b(t)$ Eq lineare $a(t), b(t) \in C^0(I)$ sumt continue di t

\Rightarrow ogni soluz di y' e' prolungabile a I

Dim. $\begin{cases} y' = a(t)y + b(t) \\ y(t_0) = y_0 \end{cases}$ t_0 interno a I

a) $a(t)y + b(t)$ continuo in $S = I \times \mathbb{R}$ d) $\forall [\alpha, \beta] \in I \quad |g_y(t, y)| = |a(t)| \leq$

b) $g_y(t, y) = a(t)$ $\max_{[\alpha, \beta]} |a(t)|$

TEO REGOLARITA'

Date $y' = g(t, y)$ $g \in C^1(D)$ derivabile in D e $y = y(t)$ soluz in I intervalli

$\Rightarrow y = y(t)$ e' deriv 2 volte \rightarrow la cosa si esclude per qualsiasi grado di derivaz

$y = y(t) \in C^2(I)$ se $g \in C^k(D) \Rightarrow y(t) \in C^{k+1}(I)$

se $g \in C^\infty(D) \Rightarrow y \in C^\infty(I)$

TEO PEANO

Se $P_0 = (t_0, y_0)$ interno a $D \Rightarrow \exists y = y(t)$ soluzione del PC in $I_\delta = [t_0 - \delta; t_0 + \delta]$

TEO $\exists!$ LOCALE

PC $\begin{cases} y' = g(t, y) \\ y(t_0) = y_0 \end{cases}$ $g, g_y \in C^0(D)$ continue in D , P_0 interno a D

$\Rightarrow \exists!$ $y = y(t)$ sol di PC in $I_\delta = [t_0 - \delta; t_0 + \delta]$ per $\delta > 0$ opportuno

TEO $\exists!$ LOCALE PER SISTEMA

PC $\begin{cases} y' = g(t, y) \\ y(t_0) = y_0 \end{cases}$ $P_0 = (t_0, \dots, y_m)$ interno a $D \quad D \subseteq \mathbb{R}^{m+1}$

$\exists!$ sol $y = y(t)$ in $I_\delta = [t_0 - \delta; t_0 + \delta]$

a) $g \in C^0(D)$ continua su $D \Leftrightarrow g_i(t, y_1, \dots, y_m) \in C^0(D) \Rightarrow$

b) $Dg g \in C^0(D)$

REGOLARITÀ

$y' = f(t, y)$ $y = y(t)$ e' soluz in I $f: D \subseteq \mathbb{R}^{m+1} \rightarrow \mathbb{R}^m, f \in C^k(D)$

$\Rightarrow y(t) \in C^{k+1}(I)$

INSIEME DI DEFINIZIONE $\subset \mathbb{R}^{m+1}$

$\exists!$ IN GRANDE PER SISTEMA

$y' = f(t, y)$ $S = [\alpha, \beta] \times \mathbb{R}^m \subseteq \mathbb{R}^{m+1}$, con $(t_0 \in [\alpha, \beta])$

$y(t_0) = y_0$

a) $f \in C^0(S)$

b) $D_y f \in C^0(S)$

$\Rightarrow \exists!$ soluz in $[\alpha, \beta]$

c) D, f limitato in S

2 - Sistemi lineari

$y' = A(t)y + b(t)$ $A(t), b(t) \in C^0(I)$

$b(t) = 0$ omogeneo

$b(t) \neq 0$ completo

2 sist si dicono ASSOCIATI se hanno la stessa matrice dei coeff.

PRINC DI SOVRAPPOSIZIONE

Sia data $y'' + ay' + by = f_1(t) + f_2(t)$

a) se $y_{p1}(t)$ e' sol. PARTICOLARE di $y'' + ay' + by = f_1(t)$

b) se $y_{p2}(t)$ e' " di $y'' + ay' + by = f_2(t)$

$\Rightarrow y_p(t) = y_{p1}(t) + y_{p2}(t)$ e' sol PARTICOLARE di $y'' + ay' + by = f_1(t) + f_2(t)$

SISTEMA LINEARE OMOGENEO

$y' = A(t)y$ $A(t)_{m \times m} \in C^0(I)$

PROPRIETÀ

1. $y(t) = 0$ e' sempre soluz.

2. se $y = y(t)$ e' soluz $\Rightarrow y = C y(t)$ e' soluz

3. $y = y^1(t)$ e $y = y^2(t)$ sono soluz $\Rightarrow y = y^1(t) + y^2(t)$ e' soluz

4. se $C_1 y^1(t) + C_2 y^2(t)$ e' soluz \Rightarrow insieme soluz e' spazio vettoriale

5. se, per $t_0 \in I, y(t_0) = 0$

$\Rightarrow y(t) = 0$ per $\forall t \in I$

TEO DI STRUTTURA

Data $y' = A(t)y$ $A(t) \in C^0(I)$ funz continue nell'int. I

se $y^1(t), y^2(t), \dots, y^m(t)$ MAT COEFF INT PART del sistema lineare indep

$\Rightarrow y(t) = \sum_{i=1}^m c_i y^i(t)$ SOMMATORIA

MAT WRONSKIANA

Siano $y^1(t), y^2(t), \dots, y^m(t)$ m soluz di un sistema lineare omogeneo $y' = A(t)y$

Definisco $w(t)$ matrice $m \times m$ che ha come colonne tali soluzioni

$y(t) = w(t)c$ c vettore di m cost arbitrarie

$w(t) = [y^1(t); y^2(t); \dots; y^m(t)]$

PROPRIETA'

- a) CNS n vettori soluzione $y'(t)$ fanno un sistema fondam e che $\det w(t) \neq 0$
b) $w'(t) = A(t)w(t)$
c) se $\det w(t_0) \neq 0 \Rightarrow \exists (w(t))^{-1}$

MATRICE DI TRANSIZIONE $w(A) | w(t_0) = Im \quad w(t, t_0) \quad t.c. \quad w(t_0, t_0) = I$

MATRICE ESPONENZIALE

$$e^A = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{A^n}{n!} \quad e^B = e^a \begin{bmatrix} \cos b & -\sin b \\ \sin b & \cos b \end{bmatrix}$$

$$e^{At} = U e^{Bt} U^{-1} \quad e^{Bt} = e^{at} \begin{bmatrix} \cos bt & -\sin bt \\ \sin bt & \cos bt \end{bmatrix}$$

MAT DI TRASPORTO

OSCILLATORE ARMONICO

Massa fissata ad una molla con cost K che scivola sotto azione di una forza esterna $g(t)$

$$m y'' = F$$

F dipende da $\left\{ \begin{array}{l} F \text{ di richiamo dell'oscillatore} \\ \text{Termine di smorzamento} \\ \text{Forzante} \end{array} \right.$

$$m y''(t) = -K y - h y' + g(t)$$

COST DI ATTRITO

• A $g(t)$ e smorzamento $y''(t) + \omega^2 y = 0$ con $\omega = \sqrt{\frac{K}{m}}$

Int generale $y(t) = a \cos \omega t + b \sin \omega t$

1 - SMORZATO $m y'' + h y' + K y = 0 \quad \omega = \sqrt{\frac{K}{m}} \quad \beta = \frac{h}{2m}$

$$y'' + 2\beta y' + \omega^2 y = 0 \quad \text{Eq carlett} \quad \lambda^2 + 2\beta \lambda + \omega^2 = 0 \quad \lambda_{1,2} = -\beta \pm \sqrt{\beta^2 - \omega^2}$$

2 - FORZATO $m y'' + K y = F_0 \cos(\Omega t + \alpha_0)$

Int generale $z(t) = a \cos \omega t + b \sin \omega t$

$$I_p(t) = C_0 \cos(\Omega t) + D_0 \sin(\Omega t) \quad \Omega \neq \omega$$

$$I_p(t) = t (C_0 \cos \Omega t + D_0 \sin \Omega t) \quad \Omega = 0 \quad \text{RISONANTE}$$

RISONANZA $\begin{cases} y'' + y = \sin(\lambda t) \\ y(0) = 0 \\ y'(0) = 1 \end{cases}$

3. Serie

Def. $f(x)$ è PERIODICA di periodo T se $f(x+T) = f(x) \quad \forall x \in D_f$

POLINOMIO TRIGONOMETRICO grado m

$$P_m(x) = \frac{a_0}{2} + \sum_{k=1}^m (a_k \cos kx + b_k \sin kx) \quad T = 2\pi \quad m \in \mathbb{N}$$

SERIE TRIGONOMETRICHE

$$\frac{a_0}{2} + \sum_{k=1}^{\infty} (a_k \cos kx + b_k \sin kx)$$

$$\sum_{k=1}^{\infty} \frac{\sin kx}{k} + \sum_{k=1}^{\infty} \left(\frac{\cos kx}{k^2+1} + (-1)^k \frac{\sin kx}{k^1} \right)$$

CONVERGENZA se a_n e $b_n \not\rightarrow 0$ \exists NON CONVERGGE

se a_n e $b_n \rightarrow 0$ \exists CONVERGGE TOTALMENTE in \mathbb{R}

SERIE DI FOURIER

$$f(x) \sim \frac{1}{2} a_0 + \sum_{k=1}^{\infty} (a_k \cos kx + b_k \sin kx) \quad \begin{matrix} a_k \\ b_k \end{matrix} \text{ COEFF DI FOURIER}$$

$$a_k = \frac{1}{\pi} \int_0^{2\pi} f(t) \cos kt \, dt \quad k = 0, 1, \dots$$

$$b_k = \frac{1}{\pi} \int_0^{2\pi} f(t) \sin kt \, dt \quad k = 1, 2, \dots$$

PARI $b_k = 0$

DISPARI $a_k = 0 \quad a_0 = 0$

$$\frac{a_0}{2} = \int_a^b \text{MEDIA di } f(x) \text{ su } [a; b] \quad v_m = \frac{1}{b-a} \int_a^b f(x) \, dx$$

CONV. PUNTUALE

\exists F conv punt a $f(x)$ se F cont e derivab con derivate finite oppure se discontinuita 1^a specie

CONV UNIFORME

\exists f conv uniform a F su \mathbb{R} se $F \in C^1(\mathbb{R})$

\exists f " " a F in $\mathbb{R} \setminus [a; b]$ in cui $F \in C^1$

\exists f " " a F con un m^o finito di disc di 1^a specie

a F in L^2 se $\int_a^b f^2 = +\infty$

UGUAGL. DI PARSEVAL

$$\frac{1}{\pi} \int_0^{2\pi} f^2 = \frac{a_0^2}{2} + \sum_{k=1}^{\infty} (a_k^2 + b_k^2) = \|f\|^2$$

TEO DERIVAZIONE PER SERIE

$f_m(x)$ derivabile in $[a; b]$, \exists $g'_m(x)$ conv UNIFORM. in $[a; b]$, $\exists x_0 \in [a; b]$ \exists $f(x_0)$ conv

$$\Rightarrow \sum_{m=0}^{+\infty} f_m(x) = \varphi(x) \text{ UNIFORM in } [a; b]$$

$$\sum_{m=0}^{+\infty} f'_m(x) = \varphi'(x)$$

CONV UNIFORME

Serie di potenze

- $|x| \leq 2 < R \quad f(x) = \sum_{m=0}^{+\infty} a_m x^m$
- se $R > 0$ conv sempre e assolut per $|x| < R$
 - $\forall 2 < R$ CONV UNIF e TOT su $|x| \leq 2$
 - NON CONV se $|x| > R$

TEO DERIVAB/INTEGRAZIONE

serie di potenze

$g(x) = \sum a_n x^n$ può essere integ/deriv per serie in $-R < x < R$
 $g'(x) = \sum n a_n x^{n-1}$ $F(x) = \sum \frac{a_n}{n+1} x^{n+1}$

CRITERIO DI WEIERSTRASS

Sia $|f_n(x)| \leq c_n \quad \forall x \in T$ e $\sum_{n=0}^{+\infty} c_n < +\infty \Rightarrow \sum_{n=0}^{+\infty} f_n(x)$ CONV UNIF. su T
 C.S. "Una serie di funzioni converge totalmente su T se soddisfa Weierstrass"

CONV TOTALE

$\sum_{n=1}^{+\infty} f_n(x)$ CONV TOTALE in E se
 a) $f_n(x)$ e limitata
 b) Datto $L_n > 0$ estremo sup di $|f_n(x)|$ in E, la serie $\sum_{n=1}^{+\infty} L_n$ e CONVERG.

CONV IN NORMA L_2

$\|f\|_2 = \sqrt{\int_a^b (f(x))^2 dx}$
 $L^\infty \|f\|_\infty = \sup_{x \in [a; b]} |f(x)| = \text{MAX}_{[a; b]} |f(x)|$
 $L^1 \|f\|_1 = \int_a^b |f(x)| dx$

ANALITICA Una funz si dice analitica in c se coincide in tutto un intorno di c con la sua serie di Taylor con centro c

$\sum_{n=0}^{+\infty} \frac{f^{(n)}(c)}{n!} (x-c)^n$ in $U(c)$

A - Successioni

CONV PUNTUALE \rightarrow Non conserva la continuita

$\Phi_n(x) = \sum_{k=0}^n f_k(x)$ succ. somme parziali di n-esime, se $\forall x \in T, \Phi_n(x) \rightarrow \Phi(x)$
 la serie e CONV e la sua somma e a sua volta una funz definita in T
 $\sum_{n=0}^{+\infty} f_n(x) = \Phi(x)$

CONV UNIFORME \rightarrow Conserva la continuita

la succ $\{f_n(x)\}$ C.U e $f(x)$ su T se $\forall \epsilon > 0 \exists m \in \mathbb{N} : m > m_\epsilon \Rightarrow$

$|f_m(x) - f(x)| < \epsilon \quad \forall x \in T$
 Def si dice $\sum_{n=0}^{+\infty} f_n(x) = f(x)$ UNIFORMEM su T se $f_n(x) = \sum_{k=0}^n f_k(x) \rightarrow f(x)$ uniformem su T

ORBITA PERIODICA

la linea di livello di $E(x, y)$ e chiusa, $\exists p_0$ di eq, $p \in \gamma \Rightarrow \gamma$ e PERIODICA

ORBITA: luogo che in \forall suo pnt e tang al campo delle direzioni

www.unidocs.it - Appunti e dispense per superare i tuoi esami universitari

www.unidocs.it - Appunti e dispense per superare i tuoi esami universitari

METODO DI EULERO

si basa sull'idea geometrica che ogni soluzione di un'eq diff deve seguire il campo direzionale.

Dato un'eq diff $y' = f(t, y)$ e $P_0(t_0, y_0) \in \mathbb{R}^2$

$$P \in \begin{cases} y' = f(t, y) \\ y(t_0) = y_0 \end{cases} \quad \exists! y = y(t) \text{ sol in } I[t_0; t_0 + \delta]$$

Fissato un incremento h per t , osservo che la soluz passante per P_0 deve avere in tal pnt pendenza $y'(t_0) = f(t_0, y_0)$. Possiamo appross valore della soluz in $t_1 = t_0 + h$ con $y_1 = y_0 + h f(t_0, y_0)$.

Analogamente con t_1, y_1 - Iterando il procedimento avremo la seguente formula ricorsiva

$$y_{k+1} = y_k + h f(t_k, y_k)$$

La spezzata poligonale ottenuta congiungendo i pnt (t_k, y_k) APPROX soluz esatte

Per $h \rightarrow 0$ spezzata tende soluz esatta

Eq variabili separate

$$y'(t) = a(t) \cdot b(y(t))$$

se $\bar{y} : b(\bar{y}) = 0 \quad y(t) = \bar{y} \text{ e' sol}$

se $y \neq \bar{y}$ sep. variab $\int \frac{y'(t)}{b(y(t))} dt = \int a(t) dt$

$$y(t) = z \quad z' = y'(t) dt$$

$$\int \frac{1}{b(z)} dz = \int a(t) dt \quad B(y(t)) = A(t) + c \quad y(t) = B^{-1}(A(t) + c)$$

Eq diff 1° ord. lineari

$$y'(t) = a(t)y(t) + b(t) \quad \text{COMPLETA}$$

$$y'(t) = a(t)y(t) \quad \text{OMOGENEA}$$

$$y(t) = \underbrace{c e^{\int a(t) dt}}_{OM} + \underbrace{e^{\int a(t) dt} \int e^{-\int a(t) dt} b(t) dt}_{\text{COMPLETA}}$$

Eq Bernoulli:

$$y'(t) = a(t)y(t) + b(t)y^\alpha(t) \quad a(t), b(t) \text{ cost} \quad \alpha \neq 0 \quad \text{Lineare}$$

se $\alpha > 0 \quad y = 0$ sol dell'eq

Divido per $y^\alpha \quad \frac{y'}{y^\alpha} = a(t)y^{1-\alpha} + b(t)$

$$z(t) = y^{1-\alpha} \quad z'(t) = (1-\alpha)y^{-\alpha}y'$$

$$\frac{z'}{1-\alpha} = a(t)z(t) + b(t) \quad z' = (1-\alpha)a(t)z(t) + (1-\alpha)b(t) \quad \text{Eq lin in } z$$

Eq diff esatte

$$y'(t) = \frac{P(t, y(t))}{Q(t, y(t))} \quad P, Q \subseteq \mathbb{R}^2 \text{ Aperto, connesso}$$

$$P(t, y(t)) dt + Q(t, y(t)) dy = 0 \Leftrightarrow \frac{dF}{dt} = 0$$

È esatta se $\exists F(t, y) \in C^2(D)$ h.c. $P = \frac{\partial F}{\partial t}$ $Q = \frac{\partial F}{\partial y}$

$F(t, y(t)) = C$ Int gen in forma implicita

$$\begin{aligned} \text{Se } \exists F(t, y) \cdot \int_{t_0}^t P(s, y_0) ds + \int_{y_0}^y Q(t, s) ds \\ = \int_{t_0}^t Q(t_0, s) ds + \int_{y_0}^y P(s, y) ds \end{aligned}$$

5 - Eq Autonome

INTEGRALE PRIMO

Dato $y' = f(y)$, $v = y'$ diremo che $E(y) = E(x, y)$ è int PRIMO per il sistema se

a) $\nabla E \cdot v = 0 \quad \forall (x, y) \in A \quad E(x, y) \in C^1(A) \quad E_x f + E_y g = 0$

b) $\nabla E \neq 0 \quad \forall y \neq \text{pnt di eq}$

PROPRIETA'

Se $E(x, y)$ è int PRIMO $\Rightarrow E(x(t), y(t)) = C \quad \forall \text{ soluz}$

SISTEMI CONSERVATIVI A 1 GR

$$\ddot{x} = F(x) \quad \begin{cases} \dot{x} = y \\ \dot{y} = F(x) \end{cases}$$

INT PRIMO $E(x, y) = \frac{1}{2} y^2 - \int_0^x F(t) dt = E_c + U$

Pnt MIN FORTE di 0 Pnt STABILI CENTRI

MAX Pnt INST SELLE

ORBITA PERIODICA

γ linea di livello di $E(x, y)$ chiusa, \exists pnt di eq, $P \in \gamma \Rightarrow \gamma$ è PERIODICA

ORBITA: linea che in \forall suo pnt è tg al campo delle direzioni

EQ DI MALTHUS

$\dot{N}(t) = e N(t)$ $N(t)$: n° individui at tempo t

$N(0) = N_0$ e : tasso accrescimento

SOLUZIONE $N(t) = N_0 e^{et}$

TEO DI HANKE

P.C. in $\int_{t_0}^t g' = g_m(t, y)$
 $(y(t_0)) = y_m$

P.C. eq $\int_{t_0}^t y' = g(t, y)$
 $y(t_0) = \bar{y}$

a) $\frac{\partial}{\partial y} g_m, g, g_y \in C^0(D)$ $P_m = (t_m, y_m)$ P interno a D

b) $P_m \rightarrow \bar{P}$

c) $g_m(t, y) \rightarrow g(t, y)$ UNIFORM in D

$y = y_0(t)$ soluz in $[a, b]$ e $y = y(t)$ sol in $[a; \beta]$ $\Rightarrow y_m(t) \rightarrow y(t)$ UNIFORM in $[a; b]$

Prima serie sommabile per il termine forzante = somma di ∞ termini

Se $S_n = \sum_{m=1}^n f_m$ CONV UNIF e $f(x) = \sum_{m=1}^{\infty} f_m(x) \Rightarrow$
di un prob

la soluz con un n° finito di termini forzanti conv unig e sol prob con ∞ termini forzanti

STABILITÀ

$\dot{x} = F(x, y) \rightarrow$ AUTONOMO \rightarrow SPAZIO DELLE FASI \Rightarrow considero t come parametro
 $\dot{y} = G(x, y)$ $x(t) \quad y(t)$ coppia eq param

un pnt t_0 $F(x_0, y_0) = G(x_0, y_0) = 0$ si chiama PUNTO CRITICO

CICLI: orbite chiuse da una chiusa \rightarrow soluz periodiche

STABILE

Int eq $p(x_0, y_0)$ si dice STABILE se $\forall \epsilon > 0, \exists \delta = \delta(\epsilon)$ t.c. se $|q-p| \leq \delta \Rightarrow$

$\exists \varphi(t; q) \quad \exists \forall t \geq 0 \quad \varphi(t; q)$

$y = \varphi(t)$ sol e def in $[0; +\infty)$

$\|\varphi(t) - p\| < \epsilon \quad \forall t \in [0; +\infty)$

AS STABILE se

$\lim_{t \rightarrow +\infty} \varphi(t) = p$

Stabile quanto dato int vicino a p eq, soluz non si allontanano da soluz di eq