

Lavoro ed energia

Data una **forza costante** \mathbf{F} , si **definisce lavoro** L svolto dalla forza \mathbf{F} su un corpo la quantità

$$L = \vec{F} \cdot \vec{s}$$

Il prodotto dei due vettori \mathbf{F} e \mathbf{s} è un **prodotto scalare**, quindi il lavoro è una quantità scalare.

Se la forza e lo spostamento $s = x$ sono paralleli si può scrivere semplicemente

$$L = F \cdot x$$

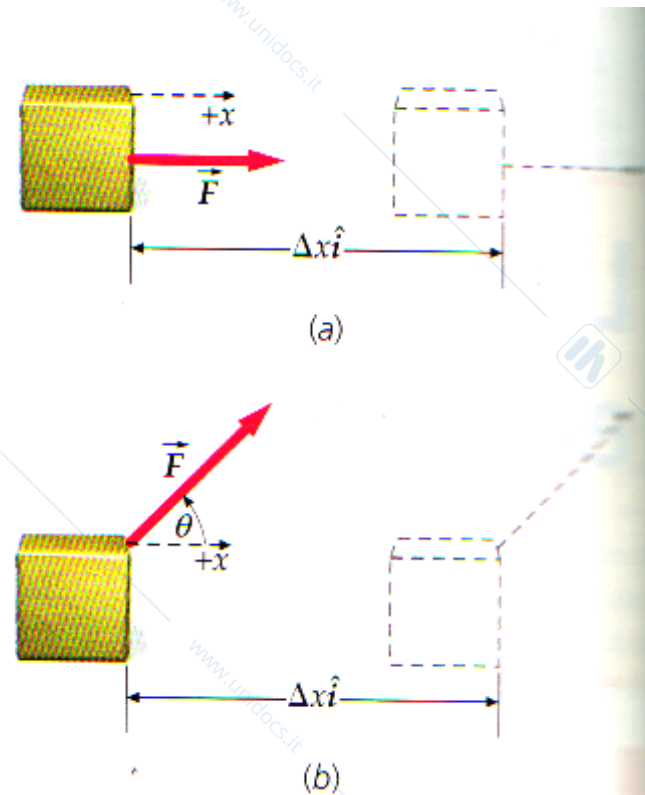
altrimenti è, detto θ l'angolo tra \mathbf{F} e x :

$$L = F x \cos \theta$$

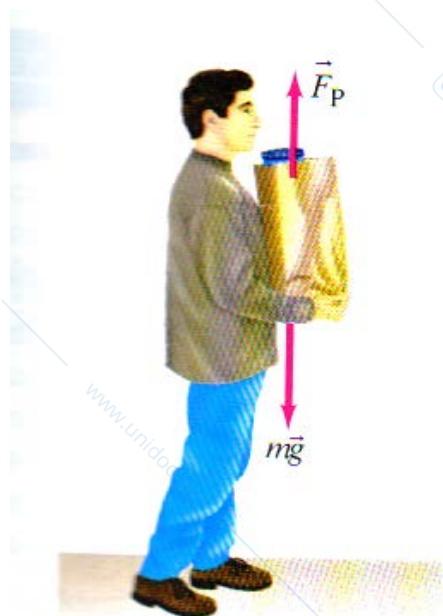
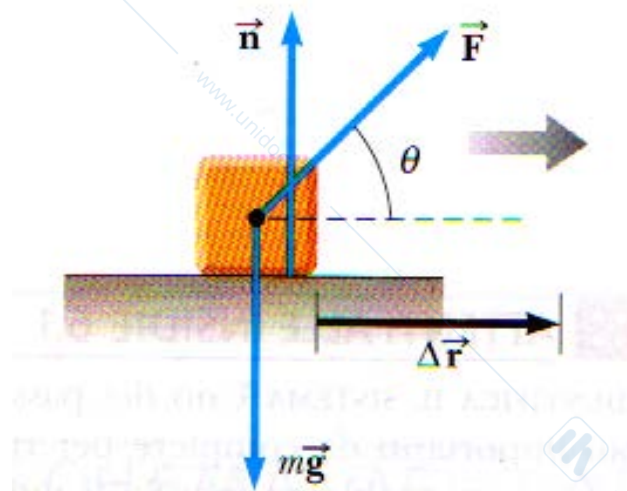
Ovviamente, se la forza e lo spostamento sono **ortogonali** si ha:

$$\theta = \frac{\pi}{2} \Rightarrow \cos \theta = 0 \quad \rightarrow \quad L = F x \cos \theta = 0$$

Quindi ad esempio, poiché nel **moto circolare uniforme** la forza **centripeta** è sempre ortogonale allo spostamento, allora $L = 0$.



Analogamente, se un corpo viene trascinato su un piano orizzontale, la forza di gravità mg , e la forza normale n , che sono **ortogonali** allo spostamento, non compiono lavoro.



Affinché ci sia **lavoro**, ci deve essere **spostamento**. Quindi ad esempio **reggere** un corpo **non** comporta alcun **lavoro**, anche se si applica una forza per sostenerlo.

Nel sistema internazionale SI, il lavoro si misura in **joule** (J):

$$1 \text{ J} = 1 \text{ N} \times 1 \text{ m}$$

Dimensionalmente è

$$[L] = [F \cdot s] = [MLT^{-2}L] = [ML^2T^{-2}]$$

Dalla definizione si vede inoltre che il **lavoro** può essere sia **positivo** che **negativo**: se i **versi** di **F** ed **r** sono **concordi** lavoro **positivo**, se sono **discordi** il lavoro è **negativo**.

O in altri termini, se

$$0^\circ \leq \theta < 90^\circ \Rightarrow L > 0$$

$$90^\circ < \theta \leq 180^\circ \Rightarrow L < 0$$

Se **più forze** agiscono su un corpo, il lavoro totale sarà pari alla somma del lavoro fatto dalle singole forze.

Ad esempio, per uno spostamento Δx lungo x si ha:

$$L_{tot} = F_{1,x} \Delta x + F_{2,x} \Delta x + F_{3,x} \Delta x + \dots = F_{r,x} \Delta x$$

Se su un corpo agisce una forza costante F , dalla definizione data si vede che il **lavoro** è rappresentato dall'**area** del grafico forza - spostamento, tra i due punti dello spostamento Δx x_1 ed x_2 .

Se la **forza** che compie il lavoro **non** è **costante**, allora l'espressione del lavoro si complica.

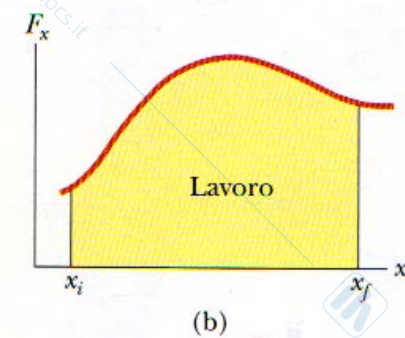
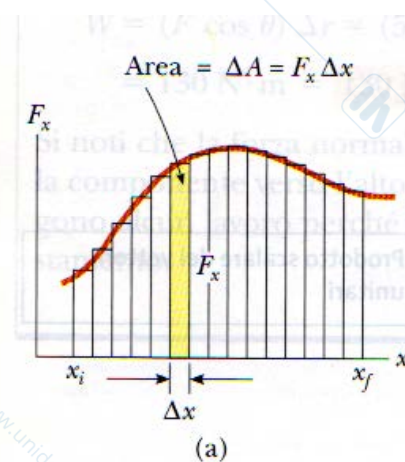
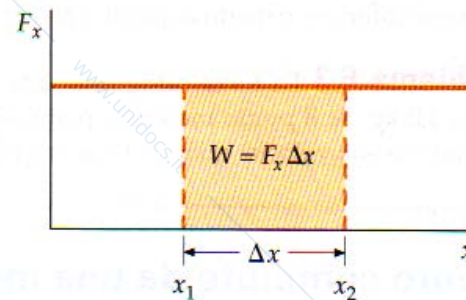
Se la forza F che agisce su un corpo essa varia come in figura, ed il **moto** è **rettilineo** lungo x , il lavoro è ancora rappresentata dall'area del grafico forza - spostamento, che può essere determinata tenendo conto di tanti spostamenti molto piccoli Δx_i e sommando tutti i contributi:

$$L = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \sum_i F_{x,i} \Delta x_i$$



$$L = \int_{x_i}^{x_f} F_x dx$$

Domanda: ma **esistono** forze **non** costanti?



Un esempio semplice di *forza non costante* è la **forza elastica**.

In questo caso si ha che

$$F_m = -k x$$

Il lavoro fatto per *allungare* la molla in uno spostamento x è dato da

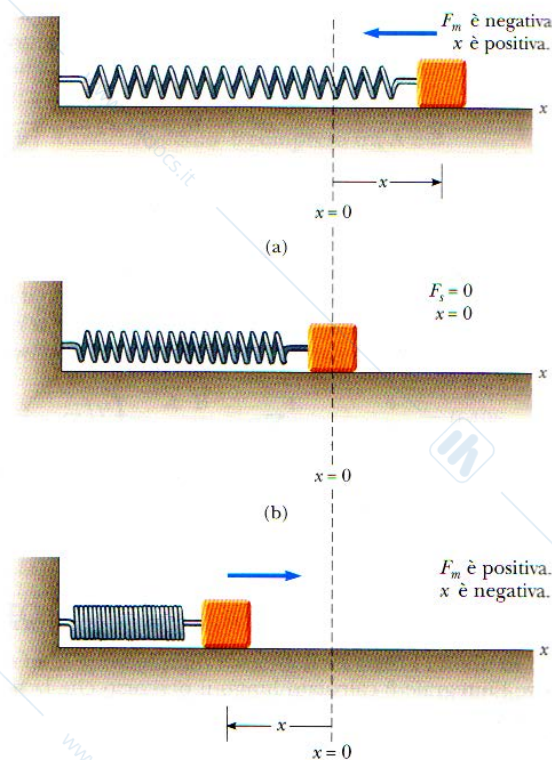
$$\Rightarrow L = \int_{x_i}^{x_f} F_x dx = \int_{x_i}^{x_f} k x dx$$

Integrando

$$\Rightarrow L = \int_{x_i}^{x_f} k x dx = \frac{1}{2} k x_f^2 - \frac{1}{2} k x_i^2$$

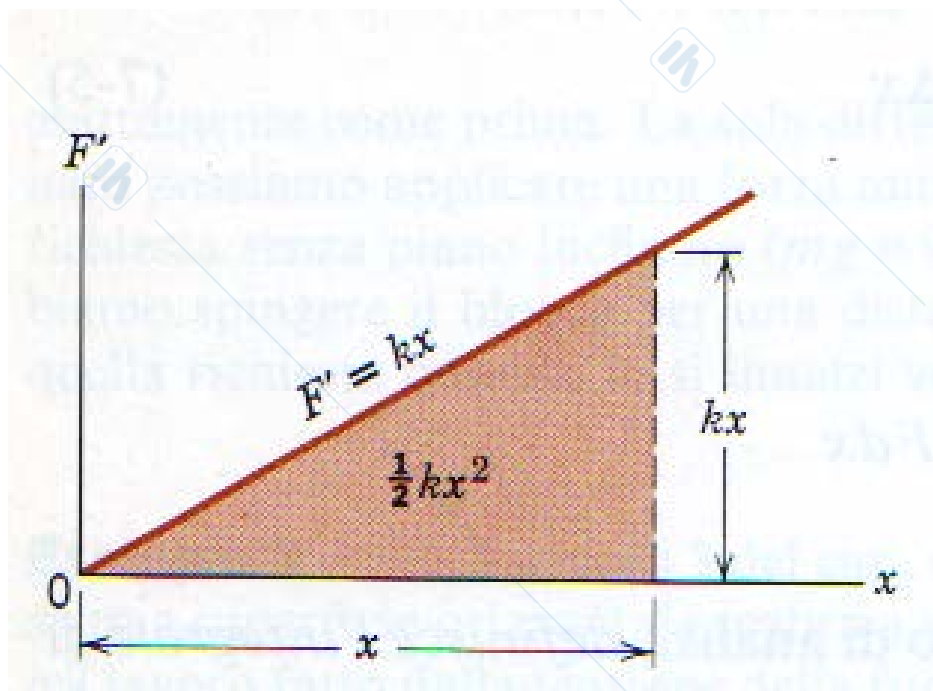
e se $x_i = 0$ ed $x_f = x$ si può trovare il lavoro fatto per allungare la molla di un tratto x :

$$\Rightarrow L = \frac{1}{2} k x^2$$



Si poteva trovare lo stesso risultato considerando che la forza è come rappresentato in figura e quindi **l'area** nel grafico *forza – spostamento*, che come visto precedentemente rappresenta il **lavoro**, può essere calcolata semplicemente:

$$L = \frac{1}{2} kx \cdot x = \frac{1}{2} kx^2$$



Energia cinetica e teorema dell'energia cinetica

Difficile dare ora una definizione esauriente di energia. Si può dire che, almeno in meccanica:

l'energia è la capacità a compiere un lavoro

Definizione non completamente corretta e molto semplificata, ma per gli scopi del corso ragionevolmente corretta.

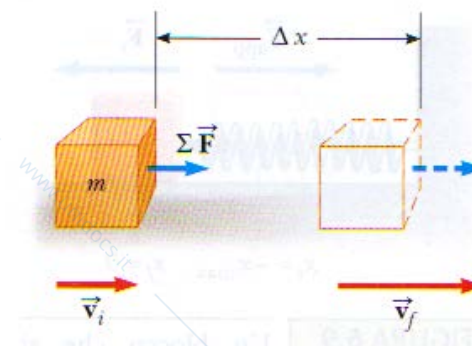
Dato un corpo di massa m che si muove di moto rettilineo con velocità iniziale v_i . Ad esso viene applicata una forza \mathbf{F} per un tratto Δx che lo accelera e porta la sua velocità a v_f .

Il lavoro compiuto dalla forza è

$$L = F \cdot \Delta x$$

Ricordando poi l'equazione per un moto rettilineo uniformemente accelerato:

$$v_f^2 = v_i^2 + 2a \Delta x \quad \longrightarrow \quad a = \frac{v_f^2 - v_i^2}{2\Delta x}$$





$$L = F \cdot \Delta x = ma \Delta x = m \left(\frac{v_f^2 - v_i^2}{2\Delta x} \right) \Delta x$$

$$L = \frac{1}{2} m v_f^2 - \frac{1}{2} m v_i^2$$

Viene definita **energia cinetica traslazionale** T la quantità

$$T = \frac{1}{2} m v^2$$

Questa espressione è valida per qualunque **moto traslazionale** in tre dimensioni e anche se la forza F è variabile.

Si può quindi scrivere che è

$$L = T_f - T_i = \Delta T$$

Teorema dell'energia cinetica (o delle forza vive)

Il lavoro totale compiuto su un corpo è uguale alla variazione della sua energia cinetica

In molti testi si usa la lettera K anziché la lettera T per indicare l'energia cinetica.

Per vedere che è vero anche se la forza è variabile, si osserva che:

$$L = \int_{x_i}^{x_f} F_x dx = \int_{x_i}^{x_f} ma dx$$

Si può poi scrivere che:

$$a = \frac{dv}{dt} = \frac{dv}{dx} \frac{dx}{dt} = v \frac{dv}{dx}$$



$$L = \int_{x_i}^{x_f} ma dx = \int_{x_i}^{x_f} m v \frac{dv}{dx} dx = \int_{v_i}^{v_f} m v dv$$



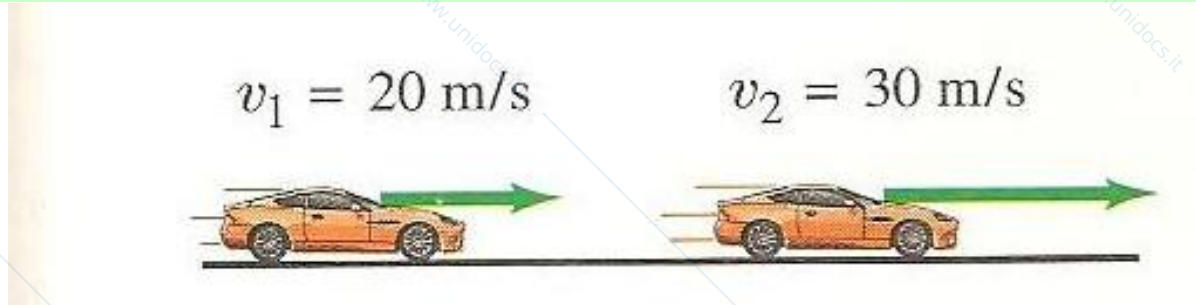
$$L = \int_{v_i}^{v_f} m v dv = \frac{1}{2} m v_f^2 - \frac{1}{2} m v_i^2$$

Dal *teorema dell'energia cinetica* si deduce ovviamente che l'energia cinetica si misura in joule (J) e che *dimensionalmente* è

$$[T] = \left[\frac{1}{2} m v^2 \right] = [ML^2T^{-2}]$$

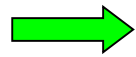
ha cioè ovviamente le *stesse dimensioni del lavoro!*

Quanto lavoro è necessario per accelerare un'automobile di massa
 $m = 1000 \text{ kg}$ da 20 m/s a 30 m/s ?



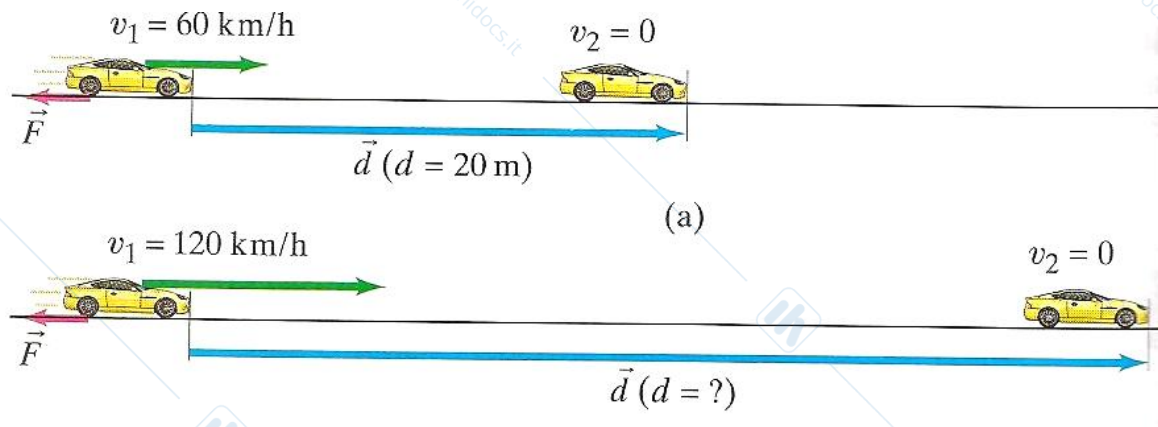
Il lavoro necessario è pari alla variazione dell'energia cinetica

$$L = \frac{1}{2} m v_f^2 - \frac{1}{2} m v_i^2$$



$$L = \frac{1}{2} \times (1000 \text{ kg}) \times (30 \text{ m/s})^2 - \frac{1}{2} \times (1000 \text{ kg}) \times (20 \text{ m/s})^2 = \\ = 2.5 \times 10^5 \text{ J}$$

L'automobile dell'esercizio precedente, quando viaggia a 60 km/h è in grado di fermarsi in $d = 20$ m. se adesso viaggiasse a 120 km/h, quale sarebbe la sua nuova distanza di arresto d ?



Assumiamo che la forza frenante sia costante. Forza \mathbf{F} e distanza di arresto \mathbf{d} hanno verso opposto.

Il lavoro per frenare l'automobile è

$$L = \vec{F} \cdot \vec{d} = -Fd$$

Al termine della frenata la velocità finale è zero, quindi dal teorema dell'energia cinetica:

$$\rightarrow L = -Fd = \Delta T = \frac{1}{2} m v_f^2 - \frac{1}{2} m v_i^2 = 0 - \frac{1}{2} m v_i^2$$

In questa espressione, F e m sono costanti e si vede che

$$-Fd = 0 - \frac{1}{2} m v_i^2$$

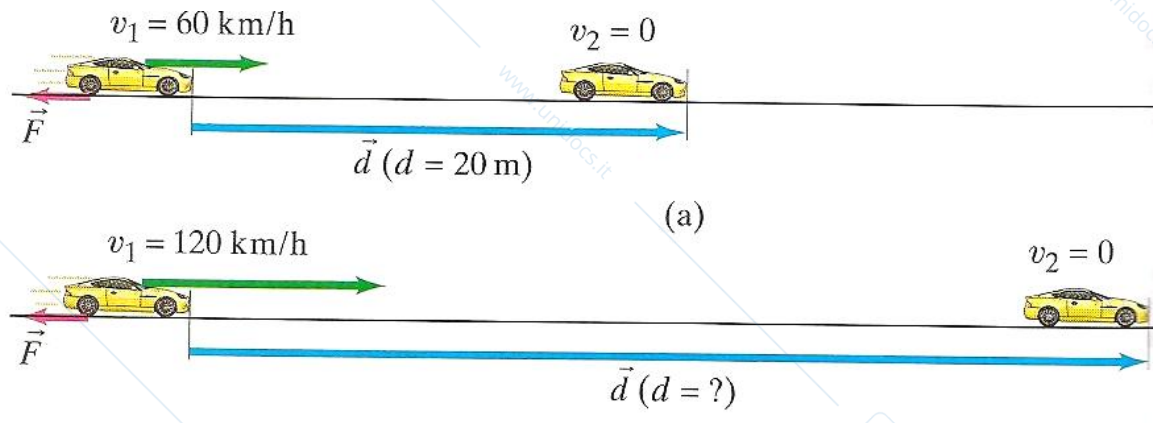


$$d \propto v^2$$

Cioè che lo **spazio di frenata** *aumenta* con il **quadrato della velocità!**

Se la velocità raddoppia (da 60 km/h a 120 km/h) lo spazio di frenata diventa $2^2 = 4$ volte maggiore, e quindi $d = 80$ m!

Guidate con prudenza e limitate la velocità 😊

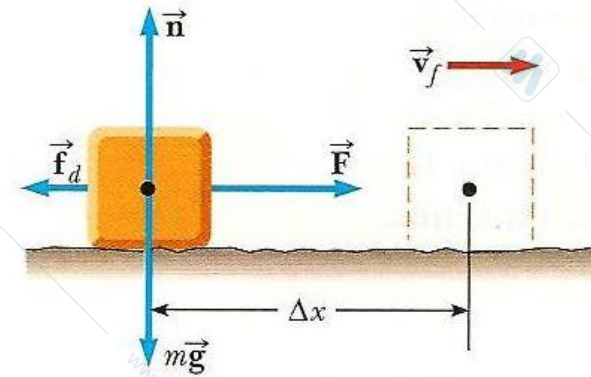


Lavoro in presenza di forze di attrito

Un blocco di 6 kg, inizialmente fermo, è tirato verso destra da una forza costante orizzontale di modulo $F = 12.0$ N su una superficie scabra. Il coefficiente di attrito dinamico tra blocco e superficie è 0.150.

Trovare la velocità del blocco dopo che si è spostato di $\Delta x = 3.00$ m.

Ricordando che il lavoro fatto su un corpo se su di esso agiscono più forze è pari alla somma del lavoro fatto da ogni singola forza e tenendo conto dei segni, il teorema dell'energia cinetica in questo caso si può scrivere come



$$L = \vec{F} \cdot \vec{d} = -f_d \Delta x + F \Delta x = -\mu_d n \Delta x + F \Delta x$$

$$\rightarrow L = \Delta T = -\mu_d mg \Delta x + F \Delta x$$

$$\rightarrow \frac{1}{2} m v_f^2 - \frac{1}{2} m v_i^2 = -\mu_d mg \Delta x + F \Delta x$$

Essendo $v_i = 0$:



$$\frac{1}{2} m v_f^2 = -\mu_d m g \Delta x + F \Delta x$$

$$v_f = \sqrt{-2 \mu_d g \Delta x + \frac{2 F \Delta x}{m}} = 1.78 \text{ m/s}$$

Esempio 6.5 Lavoro di una forza elastica

Un corpo di 4 kg su un piano privo di attrito è fissato a una molla orizzontale avente $k = 400 \text{ N/m}$. La molla è inizialmente compressa di 5,0 cm (fig. 6.14). Determinare (a) il lavoro compiuto sul corpo dalla molla, mentre il corpo torna alla posizione di equilibrio $x = x_2 = 0,0 \text{ cm}$, partendo dalla posizione $x = x_1 = -5,0 \text{ cm}$, e (b) la velocità del corpo in $x_2 = 0,0 \text{ cm}$.

IMPOSTAZIONE Disegna un grafico di F_x in funzione di x . Il lavoro compiuto sul corpo mentre si muove da x_1 a x_2 è pari all'area sottesa dalla funzione $F_x(x)$ in questo intervallo. Questa area, ombreggiata in figura 6.15, può essere calcolata eseguendo l'integrale della forza in dx . Il lavoro è poi uguale alla variazione di energia cinetica, che è data dall'energia cinetica finale, visto che quella iniziale è nulla. La velocità del corpo in $x = 0,0 \text{ cm}$ si ricava dalla sua energia cinetica finale.

SOLUZIONE

(a) Il lavoro W compiuto sul corpo dalla molla è l'integrale di $F_x dx$ da x_1 a x_2 :

$$\begin{aligned} W &= \int_{x_1}^{x_2} F_x dx = \int_{x_1}^{x_2} -kx dx = -k \int_{x_1}^{x_2} x dx \\ &= -\frac{1}{2} kx^2 \Big|_{x_1}^{x_2} = -\frac{1}{2} k(x_2^2 - x_1^2) \\ &= -\frac{1}{2} (400 \text{ N/m}) [(0,000 \text{ m})^2 - (0,050 \text{ m})^2] \\ &= \boxed{0,50 \text{ J}} \end{aligned}$$

(b) Applica il teorema del lavoro e dell'energia cinetica al corpo e ricava v_2 :

$$\begin{aligned} W_{\text{tot}} &= \frac{1}{2} m v_2^2 - \frac{1}{2} m v_1^2 \\ \text{quindi} \\ v_2^2 &= v_1^2 + \frac{2W_{\text{tot}}}{m} = 0 + \frac{2(0,50 \text{ J})}{4,0 \text{ kg}} = 0,25 \text{ m}^2/\text{s}^2 \\ v_2 &= \boxed{0,50 \text{ m/s}} \end{aligned}$$

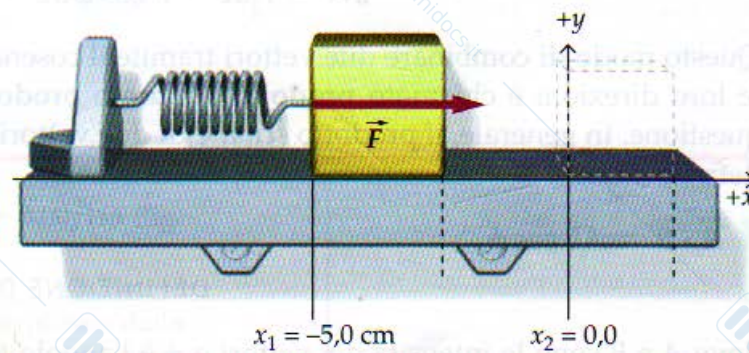


FIGURA 6.14

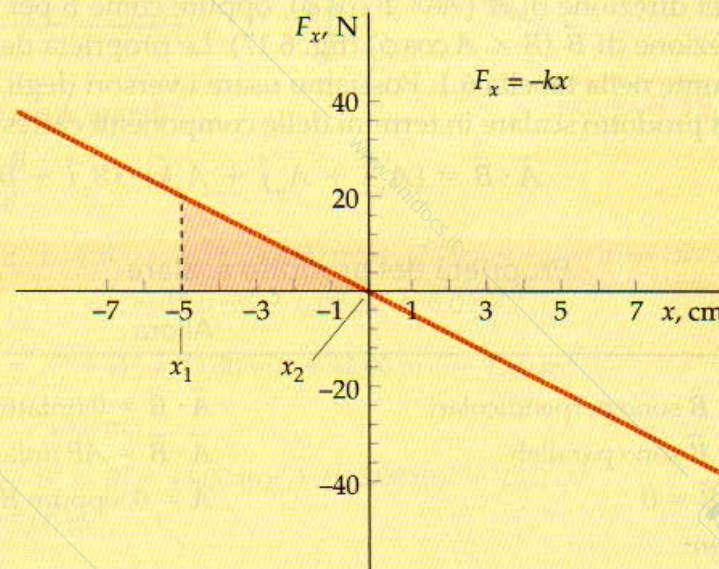


FIGURA 6.15

La **potenza**

Nelle definizioni precedenti, non c'è alcun riferimento al tempo impiegato a compiere il lavoro L , ossia alla **rapidità** con cui si trasferisce energia al sistema.

Se si applica una **forza esterna** ad un corpo, e se il lavoro compiuto dalla forza è L nel tempo t allora si definisce **potenza media** il rapporto

$$\bar{P} = \frac{L}{\Delta t}$$

Si definisce poi, come già visto in precedenza, **potenza istantanea** come

$$P = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{L}{\Delta t} = \frac{dL}{dt}$$



$$dL = P dt$$

e anche

$$L = \bar{P} \Delta t$$

È ovvio che la **potenza** è una *grandezza scalare*.

Nel SI la potenza P si misura in watt (W):

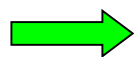
$$1 \text{ W} = 1 \frac{\text{J}}{\text{s}}$$

Dimensionalmente è

$$[P] = [L/t] = [ML^2T^{-2} \cdot T^{-1}] = [ML^2T^{-3}]$$

Ricordando poi quanto visto per il lavoro, si può anche scrivere che è

$$P = \frac{dL}{dt} = \frac{d(\vec{F} \cdot \vec{s})}{dt} = \frac{d(\vec{F} \cdot \vec{s})}{dt} = \vec{F} \frac{d\vec{s}}{dt} = \vec{F} \cdot \vec{v}$$



$$P = \vec{F} \cdot \vec{v}$$

Cioè la **potenza** è pari al *prodotto scalare* della **forza** per la **velocità**.

Non si deve confondere la **potenza** con l'**energia**!

Si fa spesso uso di una unità di energia data dal **chilowatt-ora**. Attenzione che è una unità di energia! Infatti 1 kWh è dato da

$$1 \text{ kWh} = (10^3 \text{ W})(3600 \text{ s}) = 3.6 \times 10^6 \text{ W} \cdot \text{s} = 3.6 \text{ MJ}$$

Anche se poco corretto le **potenze** dei motori delle automobili vengono spesso date in **cavalli vapore** (CV o hp).

È una misura del sistema britannico e si ha che è circa

$$1 \text{ hp} \approx 746 \text{ W}$$

Esercizio sulla **potenza**

Dal **ventricolo sinistro** del cuore di un uomo escono circa 60 cm^3 di sangue durante ogni **sistole**, pari ad una massa di $m = 6 \times 10^{-2} \text{ kg}$, con una velocità $v = 0.2 \text{ m/s}$.

Calcolare la **potenza** per far circolare il sangue, sapendo che la *frequenza cardiaca* è di circa 1 Hz .

Il **lavoro** fatto dal cuore è pari alla *variazione dell'energia cinetica* del sangue

$$L = \Delta T = \frac{1}{2} m v_f^2 - \frac{1}{2} m v_i^2$$

e la potenza è pari a

$$\bar{P} = \frac{L}{\Delta t}$$

Assumendo che la velocità iniziale del sangue sia zero e che una frequenza di 1 Hz corrisponde ad un periodo (tempo) $t = 1 \text{ s}$, si ha che

$$\begin{aligned} \bar{P} &= \frac{L}{\Delta t} = \frac{1}{2} \frac{m v_f^2}{t} = \frac{1}{2} \times \frac{(6 \times 10^{-2} \text{ kg}) \times (0.2 \text{ m/s})^2}{1 \text{ s}} = \\ &= 1.2 \times 10^{-3} \text{ W} \end{aligned}$$

Esercizio sulla potenza

Un piccolo dispositivo a motore aziona un montacarichi che solleva un carico di mattoni del peso di 500 N a un'altezza di 10 m in 20 s a velocità costante (fig. 6.22). Il montacarichi pesa 300 N. Qual è la potenza del motore?

IMPOSTAZIONE Visto che l'accelerazione è nulla, l'intensità della forza \vec{F} esercitata dal motore e diretta verso l'alto, è uguale al peso del montacarichi più quello dei mattoni. Il lavoro compiuto dal motore nell'unità di tempo rappresenta la potenza.

SOLUZIONE

La potenza è data da $\vec{F} \cdot \vec{v}$, per cui:

$$\begin{aligned} P &= \vec{F} \cdot \vec{v} = Fv \cos \phi = Fv \cos(0) = Fv \\ &= (800 \text{ N}) \frac{10 \text{ m}}{20 \text{ s}} = \boxed{4,0 \times 10^2 \text{ W}} \end{aligned}$$

VERIFICA Il lavoro compiuto dalla forza è $(800 \text{ N})(10 \text{ m}) = 8000 \text{ J}$. Questo lavoro impiega un tempo di 20 s a sollevare il carico, quindi ci aspettiamo che la potenza sia $8000 \text{ J}/20 \text{ s} = 400 \text{ W}$. Il nostro risultato è in perfetto accordo.

ULTERIORI CONSIDERAZIONI (1) Il montacarichi in realtà non può operare a velocità costante. Mattoni e montacarichi dovranno essere inizialmente messi in moto (visto che partono da uno stato di quiete). La potenza erogata in questo intervallo iniziale sarà maggiore di 400 W. E sarà anche minore di 400 W quando il montacarichi rallenta fino a fermarsi nello stato finale. Il valore di 400 W rappresenta la potenza media del motore durante il sollevamento (mentre la potenza della forza di gravità vale -400 W). (2) Una potenza di 400 W è leggermente superiore a $\frac{1}{2}$ hp.

