

## FONDAMENTI DI AUTOMATICA - Ingegneria dell'Automazione

Prof.ssa Mara Tanelli

Primo test di autovalutazione

**TEST.** Scegliere, motivando la risposta, la risposta corretta ai seguenti quesiti (dove i quesiti sono teorici, fornire un esempio numerico di supporto alla propria risposta):

1) Il movimento forzato dell'uscita di un sistema LTI asintoticamente stabile tende a zero.

VERO  FALSO

2) Se un sistema LTI a tempo continuo è asintoticamente stabile allora ammette un solo stato di equilibrio.

VERO  FALSO

- 3) Un sistema LTI a tempo continuo di ordine 5 con equazione caratteristica  $\lambda^5 + 4\lambda^4 + 2\lambda^3 + 8\lambda^2 + 3\lambda + 7 = 0$  è asintoticamente stabile.  
VERO       FALSO

- 4) Un sistema LTI a tempo continuo di ordine 3 con equazione caratteristica  $\lambda^3 + 3\lambda^2 + 3\lambda + (1+k) = 0$ , con  $k$  parametro reale è asintoticamente stabile se e solo se  $k > 8$ .  
VERO       FALSO

5) In un sistema LTI con equazioni

$$\dot{x}_1(t) = -x_1(t) + 2x_2(t) + u(t)$$

$$\dot{x}_2(t) = 3x_2(t) + 2u(t)$$

$$y(t) = x_2(t)$$

il movimento dell'uscita con condizioni iniziali  $x(0) = [1, 1]^T$  e  $u(t) = \bar{u} = 1$  è pari a (si noti che si può individuare la risposta giusta anche senza fare i conti per esteso!):

$$\frac{4}{3}e^{3t} - 2e^{-t} + 1 \quad \square$$

$$\frac{5}{3}e^{3t} - \frac{2}{3} \quad \square$$

$$\frac{1}{3} \quad \square$$

6) Un sistema non lineare TI con equazioni

$$\dot{x}_1(t) = 2\alpha^3 x_1^3(t) + 2x_2(t)u(t)$$

$$\dot{x}_2(t) = -x_2(t) + u(t)$$

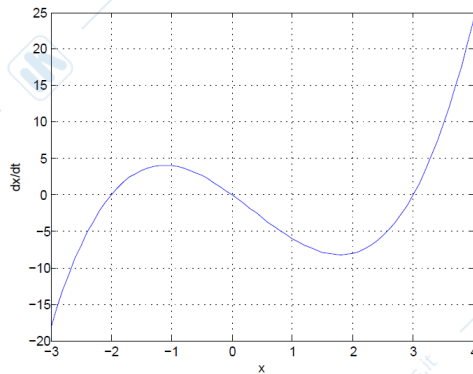
$$y(t) = x_2(t),$$

con  $\alpha$  reale, tale che  $\alpha \neq 0$ , e con  $u(t) = \bar{u} = 1$  ha un movimento di equilibrio asintoticamente stabile per  $\alpha > 0$  e instabile per  $\alpha < 0$ .

VERO

FALSO

- 7) Il sistema non lineare e TI scalare, di cui in figura si rappresenta  $\dot{x} = f(x, \bar{u})$ , con  $\bar{u}$  costante, in funzione di  $x$  ammette almeno uno stato di equilibrio asintoticamente stabile:  
VERO       FALSO



La regione di attrazione di tale stato di equilibrio è data da:

- $[-2, 3]$         $(3, +\infty]$         $(-2, 3)$