

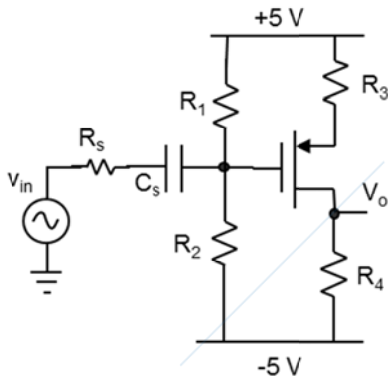
Fondamenti di Elettronica – Ing. AUTOMATICA - AA 2016/2017

Appello del 7 Luglio 2017

**Indicare chiaramente la domanda a cui si sta rispondendo. Ad esempio 1a) ...
Risolvere per prime le domande in grassetto (domande obbligatorie)**

Esercizio 1.

Si consideri l'amplificatore a MOSFET in figura.



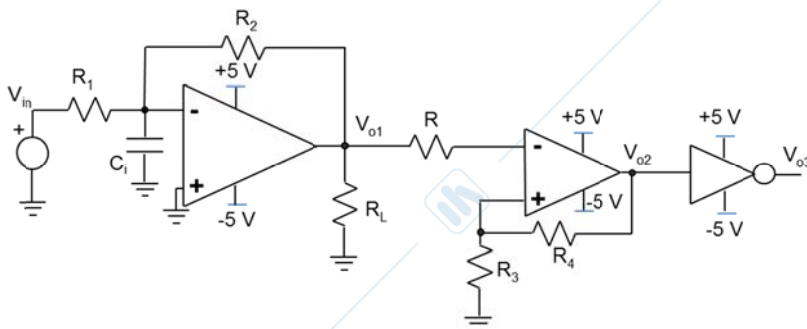
$$k = 1 \text{ mA/V}^2, V_T = -1\text{V}$$

$$R_s = 1 \text{ k}\Omega, R_1 = 600 \text{ k}\Omega, R_2 = 400 \text{ k}\Omega, R_4 = 4 \text{ k}\Omega$$

- Determinare il valore di R3 tale che la corrente di drain sia pari a 1 mA. Calcolare la polarizzazione di tutto il circuito.**
- Determinare l'espressione ed il valore del guadagno v_o/v_{in} ad alta frequenza (usare il valore di R3 trovato al punto precedente).**
- Assumendo che il segnale di ingresso abbia uno spettro di frequenze nella banda 1 kHz – 100 kHz, determinare il valore raccomandabile di C_s tale da poterla considerare un corto circuito per il segnale.
- Si determini l'espressione della tensione di uscita $V_o(t)$ (polarizzazione + segnale) in risposta ad un gradino positivo in ingresso. Successivamente determinare la massima ampiezza di tale gradino che mantenga il transistor in zona di saturazione, motivando la risposta.

Esercizio 2.

Si consideri il circuito mostrato in figura. Gli amplificatori operazionali saturano alle tensioni di alimentazione. La porta NOT (inverter) e' in tecnologia CMOS ed e' simmetrica.



Dati:

$$GBWP(A.O.) = 1 \text{ MHz}$$

$$R_1 = 1 \text{ k}\Omega, R_2 = 10 \text{ k}\Omega$$

$$R_L = 1 \text{ k}\Omega$$

$$R = 1 \text{ k}\Omega$$

$$C_s = 2 \text{ nF}$$

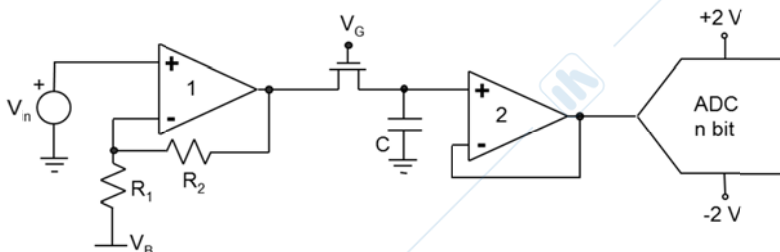
$$R_4 = 8 \text{ k}\Omega$$

Inverter CMOS simmetrico

- Si calcoli il guadagno ideale V_{o1}/V_{in} del primo stadio e si determini la massima frequenza per cui il guadagno reale possa essere considerato pari al valore ideale trovato.**
- Si valuti la stabilita' del primo stadio e si calcoli il margine di fase.**
- Si determini il valore di R3 tale che il secondo stadio riesca a discriminare correttamente l'attraversamento della linea di zero della tensione $V_{o1}(t)$ anche quando ad essa e' sovrapposto un disturbo di 500mV picco-picco.
- Disegnare il grafico di $V_{o1}(t)$, $V_{o2}(t)$, $V_{o3}(t)$ in risposta al segnale di ingresso $V_{in} = 0.4\text{V} \cdot \sin(2\pi f t)$, quotando i punti significativi ed allineando i grafici con il medesimo asse temporale (si assuma f a bassa frequenza).

Esercizio 3.

Si consideri la catena di conversione A/D mostrata in figura. Il segnale di ingresso e' $V_{in}(t) = 0.4\text{V} \cdot \sin(2\pi f t) + 0.4\text{V}$.



Dati:

$$R_1 = 1 \text{ k}\Omega$$

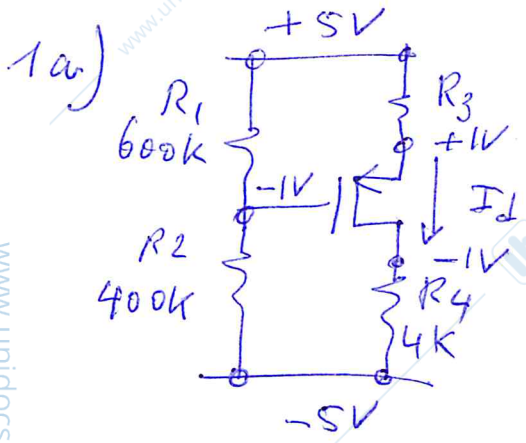
$$R_2 = 4 \text{ k}\Omega$$

$$C = 1 \text{ nF}$$

- Determinare il valore della tensione di polarizzazione V_B ed il numero di bit del convertitore A/D tali da consentire la digitalizzazione del segnale di ingresso con risoluzione (riferita all'ingresso) migliore di 2 mV.**
- Determinare la minima frequenza di clock (f_{ck}) dell'ADC, supposto a gradinata e con $n=12$ bit, che consenta la corretta digitalizzazione del segnale di ingresso $V_{in}(t)$ quando $f=20$ kHz.**
- Assumendo che l'A.O.2 abbia uno Slew Rate di $10 \text{ V}/\mu\text{s}$, determinare il valore del parametro $I_{o|\text{max}}$ (massima corrente di uscita) dell'A.O.1 necessario per non peggiorare la risoluzione.

TRACCIA SOLUZIONI T.E. 7/7/17.

Es. 1



In polarizzazione $V_{in}=0$ e C_s aperto.

$$V_G = -5V + 10V \frac{400k}{1000k} = -5V + 4V = -1V$$

Se $I_d = 1mA$ e MOS saturato:

$$I_d = k V_{OD}^2 \rightarrow V_{OD} = -\sqrt{\frac{I_D}{K}} = -\sqrt{\frac{1mA}{\frac{1mA}{V^2}}} = -1V$$

$$\rightarrow V_{GS} = V_{OD} + V_T = -2V$$

$$\rightarrow V_S = V_G - (-2V) = +1V$$

$$\rightarrow V_D = -5V + 4k\Omega \times 1mA = -1V$$

Quindi $R_3 = \frac{V_{R3}}{I_d} = \frac{5V - 1V}{1mA} = \underline{\underline{4k\Omega}}$

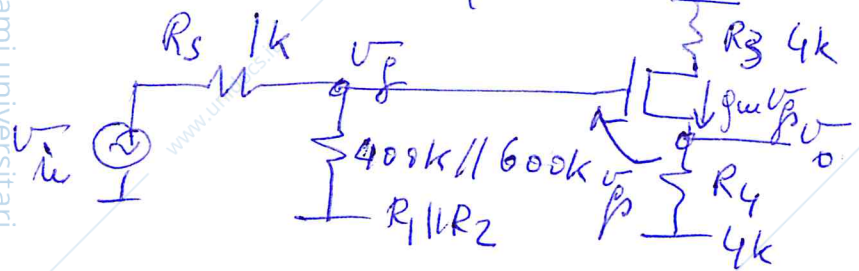
Verifica saturazione:

$$V_{DS} = -1V - 1V = -2V < V_{OD} = -1V \rightarrow \underline{\underline{OK! MOS SAT.}}$$

1b) Assumo $R_3 = 4k\Omega$ dal pto. 1a.

Circuito eq. per piccoli segnali \rightarrow sviluppo alim. DC.

Ad alte frequenze ammuo due $C_s \rightarrow$ chiusa.



$$g_m = \frac{2I_d}{|V_{OD}|} = 2mA/V$$

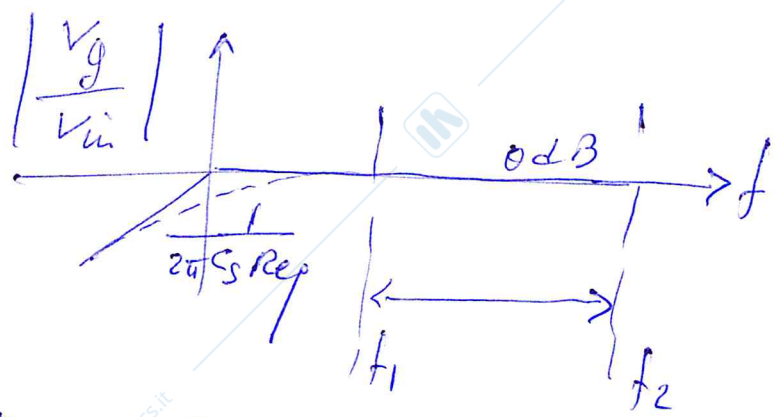
$$v_g = v_{in} \frac{400k \parallel 600k}{400k \parallel 600k + 1k} \approx v_{in}$$

$$v_o = -v_g \frac{g_m R_4}{1 + g_m R_s} = -v_g \frac{8}{9} = -v_{in} \frac{8}{9}$$

$$\Rightarrow \frac{v_o}{v_{in}} = -\frac{8}{9} \approx \underline{\underline{-0.89}}$$

1c) C_S ha l'effetto di introdurre uno zero nell'origine e un polo (fama-alta)

polo di $C_S \rightarrow Z_S = C_S (R_S + R_1 || R_2) \approx C_S + 240k\Omega$
 R_{eq} "vista" da C_S

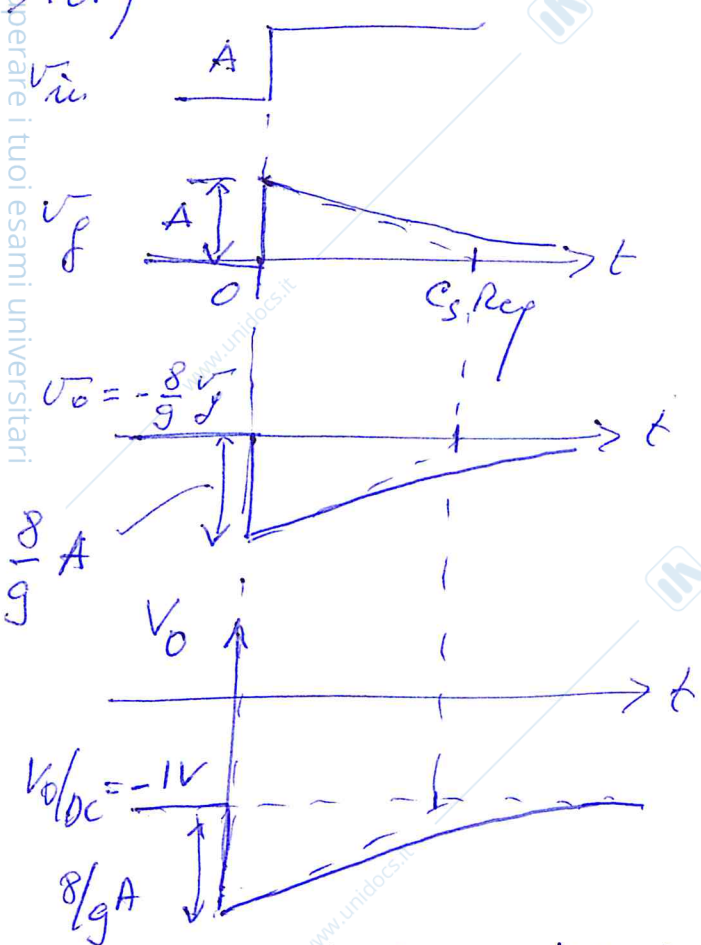


Dove essere:

$$\frac{1}{2\pi C_S R_{eq}} \ll f_1 \rightarrow C_S \gg \frac{1}{2\pi f_1 R_{eq}} = \frac{663}{66} \mu F$$

Prendo ad es. $C_S = 10 \times 66 \mu F = \frac{6.6}{0.66} mF$

1d)



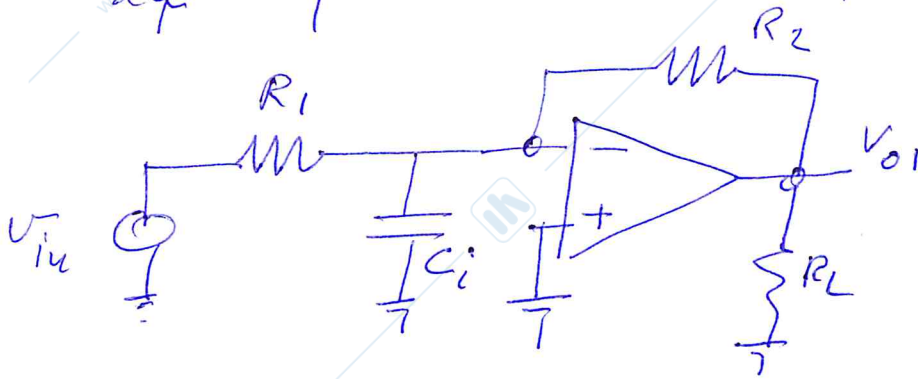
$$v_o(t) = \left(-\frac{8}{g}\right) A e^{-t/Req C_S}$$

$$v_o(t) = v_o/DC + v_o(t) = -1V + \left(-\frac{8}{g}\right) A e^{-t/Req C_S}$$

- Al crescere di $A \rightarrow |V_{gs}|, I_d$ diminuiscono
- Al limite, per $V_{gs} = -1V \rightarrow I_{D5} \text{ off } (I_D = 0) \rightarrow V_{c1,max} = 5V - 1V = \underline{4V}$
- Per cui: $V_{c1} = V_{c1,DC} + A = 4V \rightarrow A_{max} = 5V$

Es. 2

2a) DISEGUAMO il 1° stadio, considerando che la Req del ramo R è infinita.



$$G_{id} = -\frac{R_2}{R_1} = -10 \quad \text{clausura conf. inv.} \quad (v^+ = v^-)$$

Per verificare l'intervallo di freq. per cui

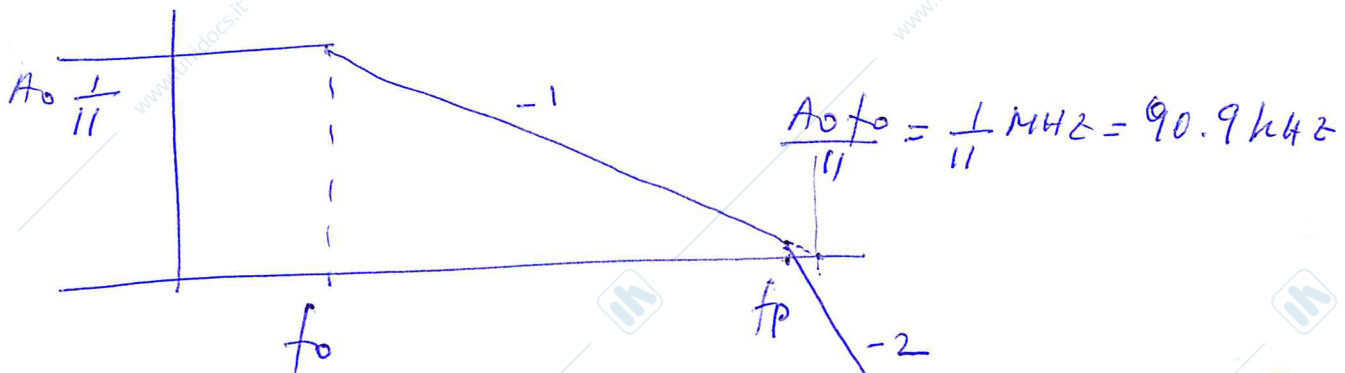
$\frac{V_{O1}}{V_{in}} \sim G_{id}$ calcoliamo G_{loop} e verifichiamo

la condizione $|G_{loop}| > 1$.

$$G_{loop}(s) = -A(s) \frac{R_1}{R_1 + R_2} \frac{1}{1 + sC_i(R_1 \parallel R_2)}$$

$$f_p = \frac{1}{2\pi C_i (R_1 \parallel R_2)} \approx 90 \text{ kHz}$$

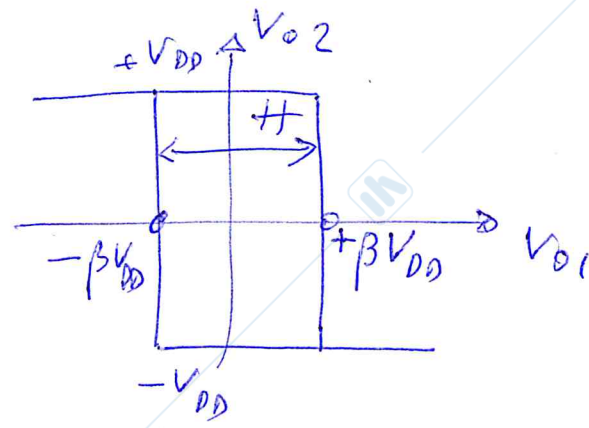
$|G_{loop}|$



→ massima frequenza per cui $\frac{V_{O1}}{V_{in}} \sim G_{id}$ è
circa pari a $f_p = 90 \text{ kHz}$.

2b) Dal grafico di Bode del G_{loop} (vedi p. 2a) si deduce facilmente che $\varphi_m \approx 45^\circ$.

2c) Il 2° stadio è un TDS invertente con 4 valne medie delle soglie di scatto pari a ϕ . La caratteristica statica in/out è la seguente



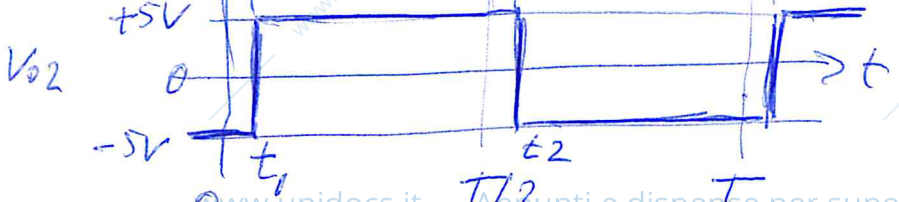
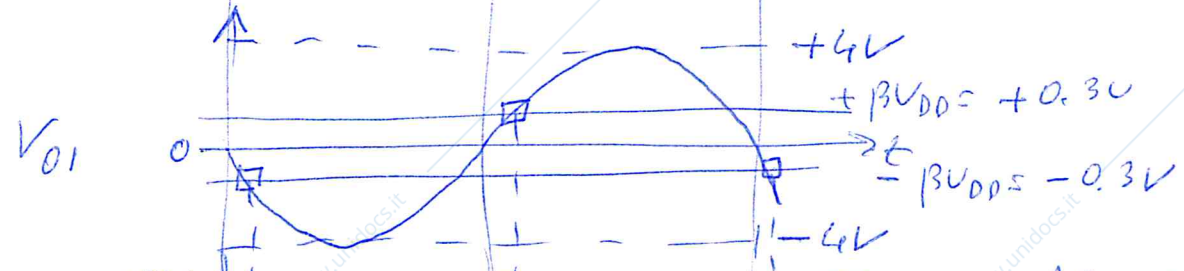
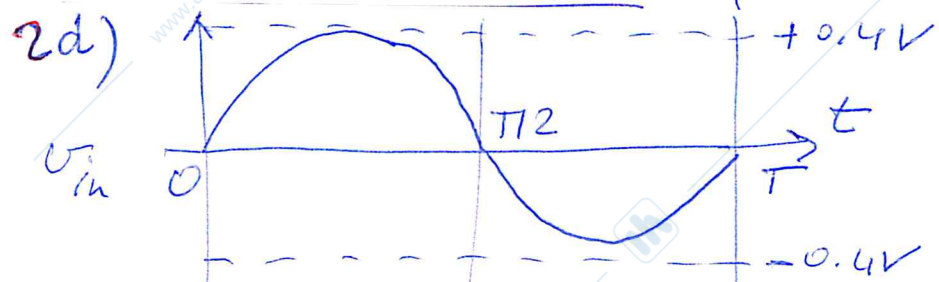
L'ampiezza dell'isteresi H
 vale: $H = 2 \beta V_{DD}$
 con $\beta = \frac{R_3}{R_3 + R_4}$

In presenza di disturbi sovrapposti, alle tensioni $V_{O1}(t)$, quando questa attraversa la linea di zero possono verificarsi scatti indesiderati se l'ampiezza di isteresi H non è sufficientemente grande rispetto all'ampiezza dei disturbi.

Per cui basta imporre $H > 500 \text{ mV}$, da cui:

$$2 \beta V_{DD} = 500 \text{ mV} \rightarrow \beta > \frac{0.5 \text{ V}}{2 \times 5 \text{ V}} = \frac{1}{20}$$

$$\rightarrow R_3 > 0.421 \text{ k}\Omega \text{ (ad es. } R_3 = 0.5 \text{ k}\Omega)$$



$\rightarrow V_{O3}$ scatta tra i livelli $+5\text{V}$ ed -5V il negato di V_{O2}

www.unidocs.it - Appunti e dispense per superare i tuoi esami universitari

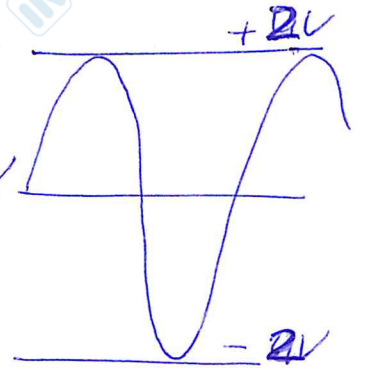
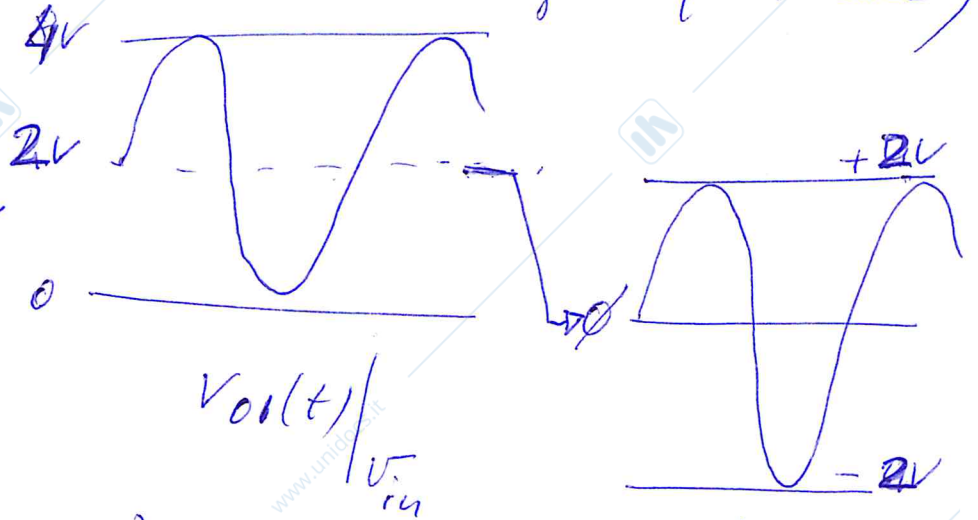
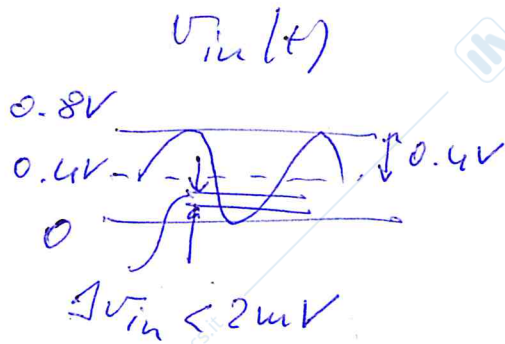
www.unidocs.it - Appunti e dispense per superare i tuoi esami universitari

Es. 3

5

$$3a) V_{in}(t) = 0.4V \times \sin(2\pi f t) + 0.4V$$

$$\frac{V_{o1}}{V_{in}} = V_{in} \left(1 + \frac{R_2}{R_1}\right) = 5 \times V_{in} \quad (\text{si assume il guadagno ideale})$$



In assenza di V_B ($V_B = \phi$), il segnale $V_{o1}(t)$ copre l'intervallo 0-4V che non è allineato all'intervallo analogico dell'ADC. È necessario traslare V_{o1} di (-2)V, per cui:

$$\frac{V_{o1}}{V_B} = -V_B \frac{R_2}{R_1} = -2V \rightarrow V_B = \frac{2V}{R_2/R_1} = \frac{2V}{4} = \underline{0.5V}$$

• Risoluzione richiesta $\Delta V_{in} < 2mV$, per cui:

$$\Delta V_{ADC} = 5 \times \Delta V_{in} = 10mV$$

$$\rightarrow LSB_{ADC} = \frac{4V}{2^n} < 10mV$$

$$2^n > \frac{4V}{10mV} = 400 \rightarrow n \geq 9 \quad (n=9, 2^9 = 512)$$

$$3b) T_{conv} = 2^{12} \times \frac{1}{f_{clk}} \quad \text{ADC a gradiente}$$

La frequenza di campionamento è:

$$f_c = \frac{1}{T_s + T_H} \approx \frac{1}{T_s + T_{conv}} \approx \frac{1}{T_{conv}} \quad \left(\text{frecuente} \right)$$

$T_H = T_{conv}$

$T_s \ll T_H$

La cond. del Th. campionamento richiede $\frac{6}{\approx}$

$$f_c > 2 f_{in}|_{max} = 2 \times 20 \text{ kHz} = 40 \text{ kHz}$$

Di qui si ottiene:

$$f_c \sim \frac{1}{T_{conv}} > 2 f_{in}|_{max} \rightarrow T_{conv} < \frac{1}{2 f_{in}|_{max}} = \frac{1}{40 \text{ kHz}} = \frac{0.025}{10.0125 \times 10^3} \text{ s}$$

$$T_{conv} = \frac{2^{12}}{f_{ck}} < \frac{0.025}{112.5 \times 10^3} \text{ s} \rightarrow f_{ck} > \frac{2^{12}}{\frac{0.025}{25}} = \frac{159}{25} \text{ MHz}$$

3c) All'inizio della fase di sample (Mos acceso), nel caso di interruzione ideale ($R_{mos} \approx \phi$), la massima corrente erogata dal 1° stadio è unita la derivata di v_c e, dopo il buffer, quindi di v_{o2} .

Deve essere:

$$i_c|_{max} = C \frac{dv_c}{dt} > C S R_2 = 10^{-9} \text{ F} \times 10^7 \frac{\text{V}}{\text{s}} = 10 \text{ mA}$$

$$\text{Essendo } I_{o|A01} = i_c + i_{R2}$$

Prendiamo per i_{R2} il valore massimo (caso aperto)

$$i_{R2}|_{max} = \frac{V_{o1}|_{max}}{R_1 + R_2} = \frac{2 \text{ V}}{5 \text{ k}} = 0.4 \text{ mA}$$

$$\rightarrow I_{o|max|A01} \geq 10 \text{ mA} + 0.4 \text{ mA} = \underline{10.4 \text{ mA}}$$