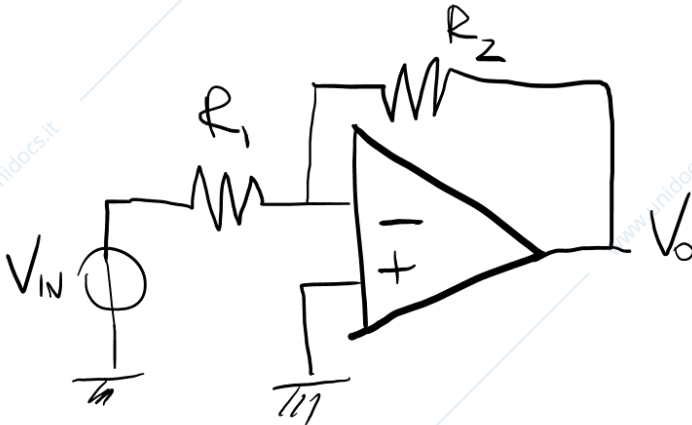


## Fondamenti di Elettronica per Ingegneria dell'Automazione

## Esercitazione 9

Ing. Pietro King

1)



$$R1 = 1 \text{ k}\Omega$$

$$R2 = 10 \text{ k}\Omega$$

$$A_0 = 10^5$$

$$\text{GBWP} = 10 \text{ MHz}$$

- Calcolare il guadagno ideale del circuito
- Calcolare il Gloop, assumendo che l'amplificatore operazionale abbia un guadagno in continua  $A_0 = 10^5$  e prodotto guadagno banda  $\text{GBWP} = 10 \text{ MHz}$
- Calcolare il Greale

a)

Il circuito è in retroazione negativa:

$$V^+ = V^-$$

$$V^+ = 0 = V^-$$

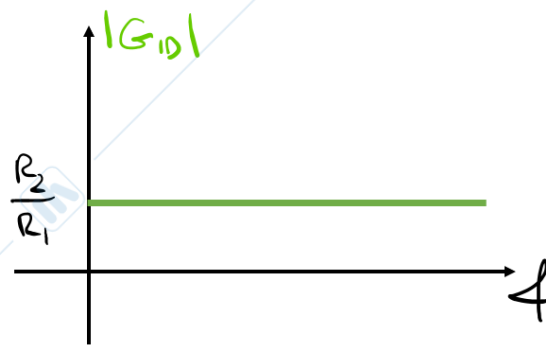
$$I_{R1} = I_{R2}$$

$$\frac{V_{in} - V^-}{R1} = \frac{V^- - V_{out}}{R2}$$

$$\frac{V_{in}}{R1} = -\frac{V_{out}}{R2}$$

$$\frac{V_{out}}{V_{in}} = -\frac{R2}{R1} = -10$$

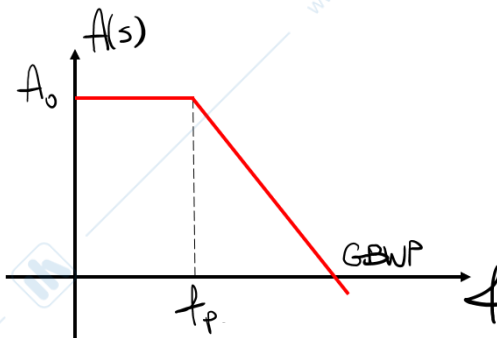
$$|G_{id}| = \frac{R2}{R1} = 10$$



b)

L'amplificatore operazionale ha un guadagno in continua  $A_0 = 10^5$  e prodotto guadagno banda  $GBWP = 10 \text{ MHz}$ . La sua funzione di trasferimento è così rappresentata:

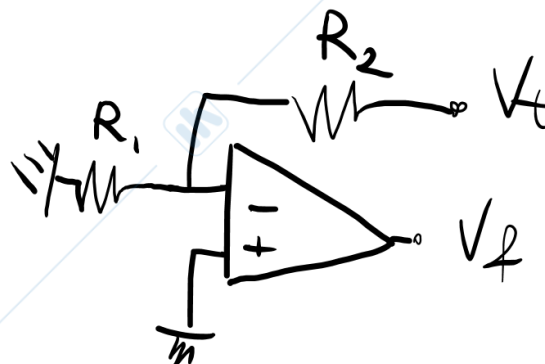
$$A(s) = A_0 \frac{1}{1 + s\tau_0}$$



La frequenza di polo dell'amplificatore può essere ricavata dal prodotto guadagno banda:

$$f_p = \frac{1}{2\pi\tau_0} = \frac{GBWP}{A_0} = \frac{10 \text{ MHz}}{10^5} = 100 \text{ Hz}$$

Per calcolare il Gloop, spegniamo tutti i generatori indipendenti, "tagliamo" il circuito all'uscita dell'amplificatore e poniamo una sonda  $V_{test}$  e calcoliamo la tensione  $V_{feedback}$



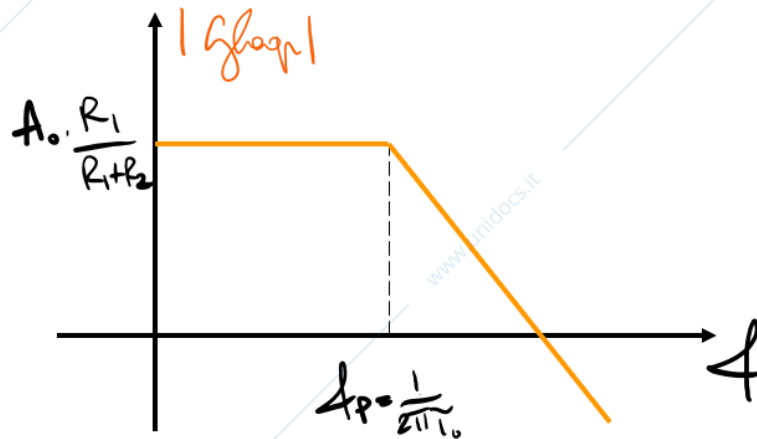
$$V^+ = 0$$

$$V^- = \frac{R1}{R1 + R2} Vt$$

$$V_f = A(s) \cdot (V^+ - V^-) = -A(s) \frac{R1}{R1 + R2} Vt$$

$$G_{loop} = \frac{V_f}{Vt} = -A(s) \frac{R1}{R1 + R2}$$

$$G_{loop} = -A_0 \frac{R1}{R1 + R2} \frac{1}{1 + s\tau_0}$$



c) Sappiamo che Greale:

$$G_{reale} = G_{ideale} \frac{-G_{loop}}{1 - G_{loop}}$$

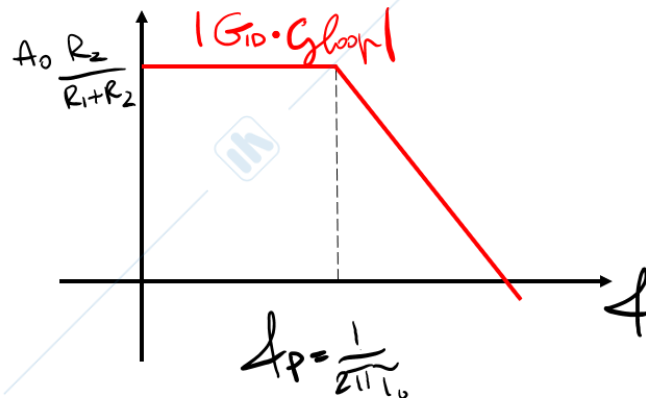
Quindi, fintanto che  $|G_{loop}| \ll 1$ , possiamo approssimare Greale a:

$$G_{reale} \approx -G_{ideale} \cdot G_{loop}$$

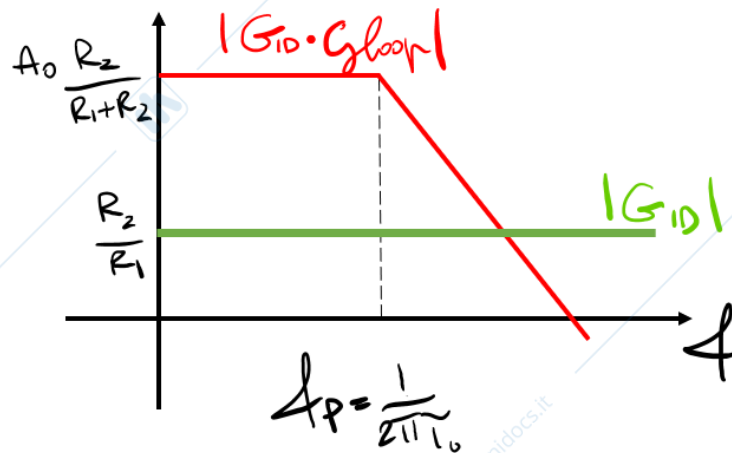
Mentre se  $|G_{loop}| \gg 1$

$$G_{reale} \approx G_{ideale}$$

Calcolando  $|G_{id} G_{loop}| = \frac{R2}{R1} A_0 \frac{R1}{R1 + R2} \frac{1}{1 + s\tau_0} = A_0 \frac{R2}{R1 + R2} \frac{1}{1 + s\tau_0}$



Disegnando sullo stesso grafico  $|G_{id}G_{loop}|$  e  $|G_{id}|$



Nel punto in cui le due curve si incontrano (che chiameremo  $f_{CL}$ ) abbiamo  $|G_{id}G_{loop}| = |G_{id}|$ , quindi

$$|G_{loop}(f_{CL})| = 1$$

$$f_{CL} = A_0 \frac{R_1}{R_1 + R_2} f_p = 10^5 \frac{1}{11} 100 \text{ Hz} = 909 \text{ kHz}$$

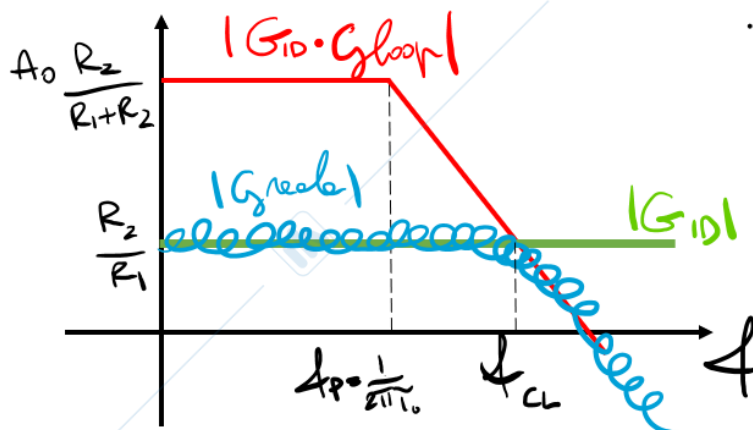
Quindi a sinistra di  $f_{CL}$  avremo  $|G_{loop}| > 1$ , mentre a destra  $|G_{loop}| < 1$

Dalla approssimazione che abbiamo calcolato precedentemente, abbiamo detto che

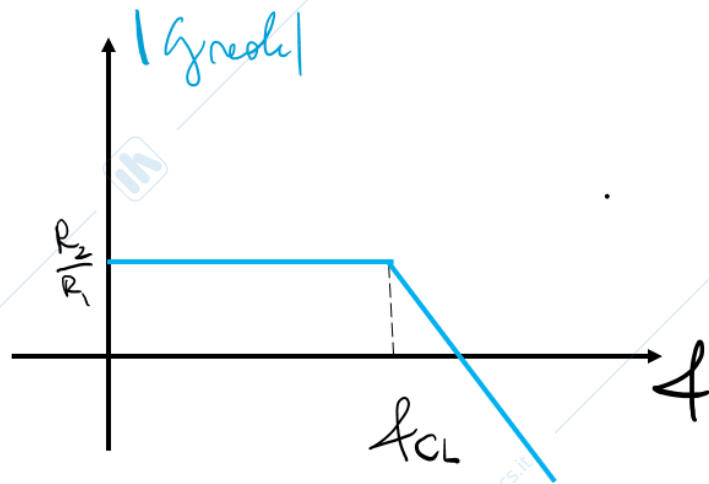
$$|G_{reale}| = \begin{cases} |G_{ideale}| & \text{per } |G_{loop}| \gg 1 \\ |G_{ideale} \cdot G_{loop}| & \text{per } |G_{loop}| \ll 1 \end{cases}$$

Quindi, approssimando il comportamento di  $|G_{reale}|$ :

si comporterà come  $|G_{ideale}|$  per frequenze inferiori a  $f_{CL}$ , mentre come  $|G_{ideale} \cdot G_{loop}|$  per frequenze superiori.

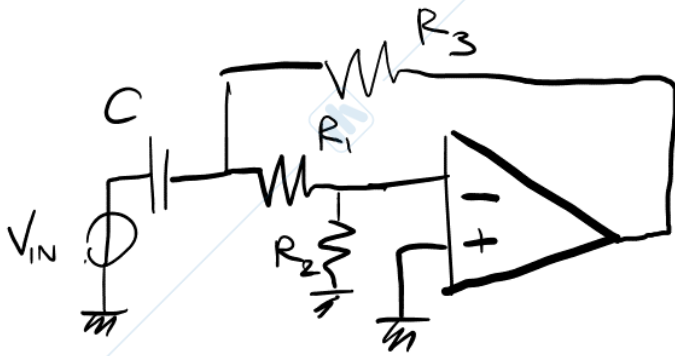


In conclusione, possiamo disegnare il grafico di  $G_{reale}$ :



$$\frac{R2}{R1} = 10$$
$$f_{CL} = 909 \text{ kHz}$$

2)



$$R1 = 10 \text{ k}\Omega$$

$$R2 = 2 \text{ k}\Omega$$

$$R3 = 20 \text{ k}\Omega$$

$$C = 10 \text{ pF}$$

$$A_0 = 10^5$$

$$\text{GBWP} = 1.6 \text{ MHz}$$

- Calcolare il guadagno ideale  $G(s)$  del circuito
- Valutare l'effetto sull'uscita di una tensione di offset  $V_{os} = 0.5 \text{ mV}$
- Tracciare il diagramma di Bode del guadagno d'anello e commentare la stabilità del circuito
- Tracciare il diagramma di Bode del guadagno reale del circuito
- Assumendo uno slew rate di  $0.1 \text{ V}/\mu\text{s}$  e una sinusoide di ingresso ampia  $10 \text{ V}$ , calcolare la massima frequenza affinché non ci sia distorsione.

a)  $G_{ideale}$ ?

Sostituiamo C con la sua impedenza equivalente  $Z_C = \frac{1}{sC}$

Il circuito è in feedback negativo

$$V^+ = V^-$$

$$V^+ = 0 = V^-$$

$$V_{R2} = 0$$

$$I_{R2} = 0$$

$$I_{R1} = I^- = 0 \text{ A}$$

$$I_{ZC} = \frac{V_{in}}{\frac{1}{sC}} = V_{in} sC$$

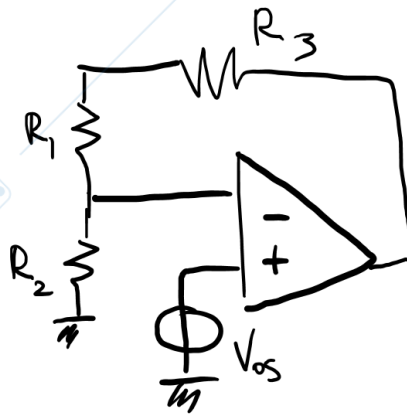
$$I_{R3} = I_{ZC}$$

$$V_{out} = -R3 I_{R3} = -R3 I_{ZC}$$

$$V_{out} = -sCR3 V_{in}$$

$$G_{id} = \frac{V_{out}}{V_{in}} = -sCR3$$

b)



Calcoliamo l'impatto della tensione di offset in DC, quindi la capacità C è un circuito aperto.

Il circuito è in feedback negativo:

$$V^+ = V^-$$

$$V^+ = V_{os} = V^-$$

$$I_{R2} = \frac{V_{os}}{R2}$$

$$V_{out} - V_{os} = I_{R2}(R1 + R3)$$

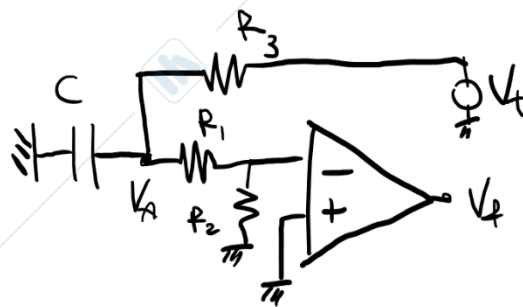
$$V_{out} = \left(1 + \frac{R1 + R3}{R2}\right) V_{os} = \left(1 + \frac{30}{2}\right) 0.5 \text{ mV} = 8 \text{ mV}$$

c) L'amplificatore operazionale ha un guadagno in continua  $A_0 = 10^5$  e prodotto guadagno banda GBWP = 1.6 MHz. La sua funzione di trasferimento è così rappresentata:

$$A(s) = A_0 \frac{1}{1 + s\tau_0}$$

$$f_{p_0} = \frac{GBWP}{A_0} = \frac{1.6 \text{ MHz}}{10^5} = 16 \text{ Hz}; \tau_0 = \frac{1}{2\pi f_{p_0}} = 10 \text{ ms}$$

Per calcolare il Gloop, taglio il circuito all'uscita dell'amplificatore operazionale



. Pongo  $V_{test}$  e osservo come cambia  $V_{feedback}$ .

$$\begin{aligned} V_A &= \frac{(R1 + R2) \parallel \left(\frac{1}{sC}\right)}{R3 + ((R1 + R2) \parallel \frac{1}{sC})} V_t = \\ &= \frac{\frac{(R1 + R2)}{1 + sC(R1 + R2)}}{R3 + \frac{(R1 + R2)}{1 + sC(R1 + R2)}} V_t = \\ &= \frac{(R1 + R2)}{R3(1 + sC(R1 + R2)) + (R1 + R2)} V_t = \\ &= \frac{(R1 + R2)}{R1 + R2 + R3 + sCR3(R1 + R2)} V_t \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} V^- &= \frac{R2}{R1 + R2} V_A = \\ &= \frac{R2}{(R1 + R2) R1 + R2 + R3 + sCR3(R1 + R2)} V_t \\ &= \frac{R2}{R1 + R2 + R3 + sCR3(R1 + R2)} V_t \\ &= \frac{R2}{R1 + R2 + R3} \frac{1}{1 + sC \frac{R3(R1 + R2)}{R1 + R2 + R3}} V_t \\ &= \frac{R2}{R1 + R2 + R3} \frac{1}{1 + sC(R3 \parallel (R1 + R2))} V_t \end{aligned}$$

$$V_f = -A(s) V^- = -A(s) \frac{R2}{R1 + R2 + R3} \frac{1}{1 + sC(R3 \parallel (R1 + R2))} V_t$$

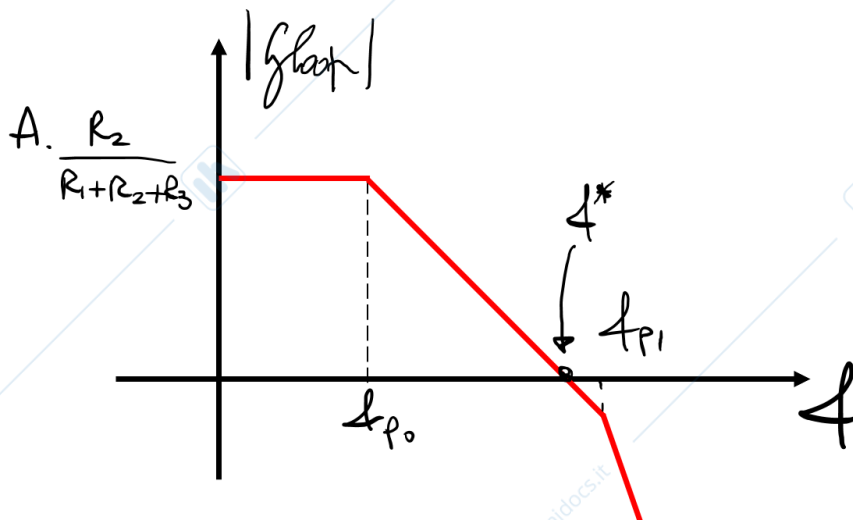
$$G_{loop} = \frac{V_f}{V_t} = -A(s) \frac{R2}{R1 + R2 + R3} \frac{1}{1 + sC(R3 \parallel (R1 + R2))}$$

$$G_{loop} = -A_0 \frac{R2}{R1 + R2 + R3} \frac{1}{1 + sC(R3 \parallel (R1 + R2))} \frac{1}{1 + s\tau_0}$$

Il Gloop presenta 2 poli:

$$f_{p0} = \frac{1}{2\pi\tau_0} = 16 \text{ Hz}$$

$$f_{p1} = \frac{1}{2\pi C(R3 \parallel (R1 + R2))} = 2.12 \text{ MHz}$$

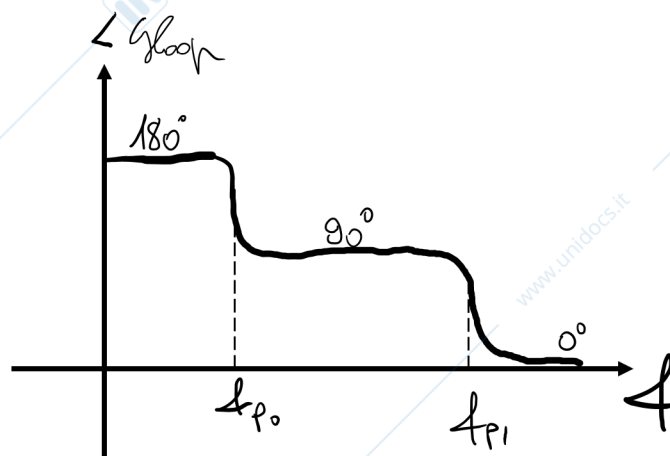


$$|G_{loop}(0)| = A_0 \frac{R_2}{R_1 + R_2 + R_3} = \frac{A_0}{16} = 6250$$

Possiamo trovare la frequenza  $f^*$  in cui il  $|G_{loop}| = 1$  col guadagno prodotto banda:

$$|G_{loop}(0) f_{p0} = 1 f^*$$

$$f^* = 100 \text{ kHz}$$



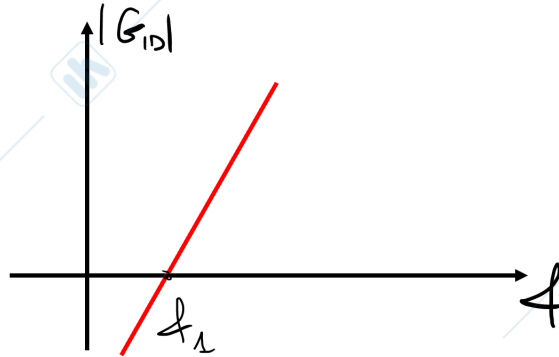
Possiamo calcolare il margine di fase

$$\begin{aligned} \varphi_m &= 180^\circ - \text{arctg}\left(\frac{f^*}{f_{p0}}\right) - \text{arctg}\left(\frac{f^*}{f_{p1}}\right) = \\ &= 180^\circ - \text{arctg}\left(\frac{100 \text{ kHz}}{16 \text{ Hz}}\right) - \text{arctg}\left(\frac{100 \text{ kHz}}{2.1 \text{ MHz}}\right) = \\ \varphi_m &= 87.3^\circ > 45^\circ \end{aligned}$$

Il circuito è stabile.

d)  $G_{reale}$ ?

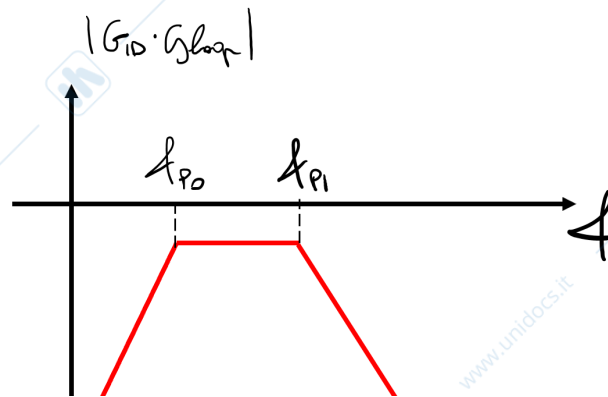
Possiamo disegnare il grafico di  $G_{id} = \frac{V_{out}}{V_{in}} = -sCR3$



Dove  $f_1$  e' la frequenza per cui  $|G_{id}| = 1$

$$f_1 = \frac{1}{2\pi CR3} = 796 \text{ kHz}$$

Quindi possiamo disegnare  $|G_{id}G_{loop}|$



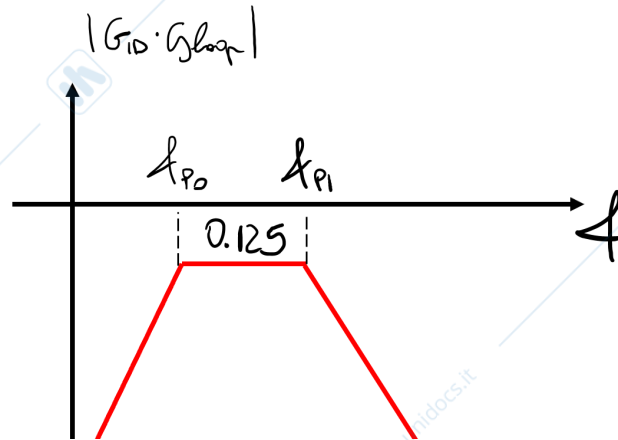
$$|G_{id}G_{loop}| = A_0 \frac{R2}{R1 + R2 + R3} sCR3 \frac{1}{1 + sC(R3 || (R1 + R2))} \frac{1}{1 + s\tau_0}$$

Dove abbiamo uno zero in 0 e i due poli  $f_{p0}$  e  $f_{p1}$ .

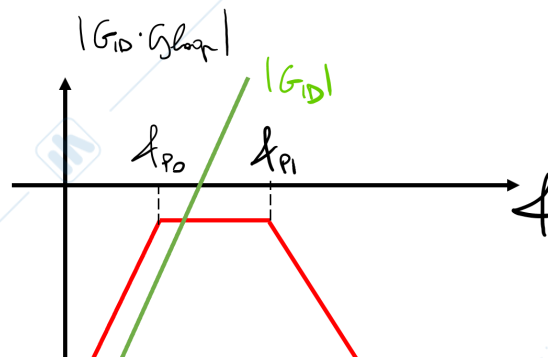
Il guadagno tra  $f_{p0}$  e  $f_{p1}$  puo' essere trovato ponendoci a una frequenza intermedia

$$\begin{aligned} |G_{id}G_{loop}|(f_{intermedia}) &= A_0 \frac{R2}{R1 + R2 + R3} sCR3 \frac{1}{1 + sC(R3 || (R1 + R2))} \frac{1}{1 + s\tau_0} = \\ &= A_0 \frac{R2}{R1 + R2 + R3} \frac{sCR3}{s\tau_0} = \\ &= A_0 \frac{R2}{R1 + R2 + R3} \frac{CR3}{\tau_0} = \end{aligned}$$

$$= 6250 \frac{200 \text{ ns}}{10 \text{ ms}} = 0.125$$



Disegnando sullo stesso grafico  $|G_{id}G_{loop}|$  e  $|G_{id}|$



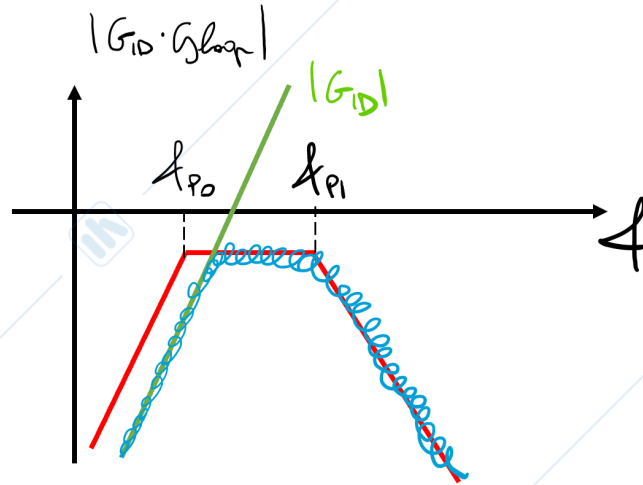
Ricordando che

$$G_{reale} = G_{ideale} \frac{-G_{loop}}{1 - G_{loop}}$$

E quindi

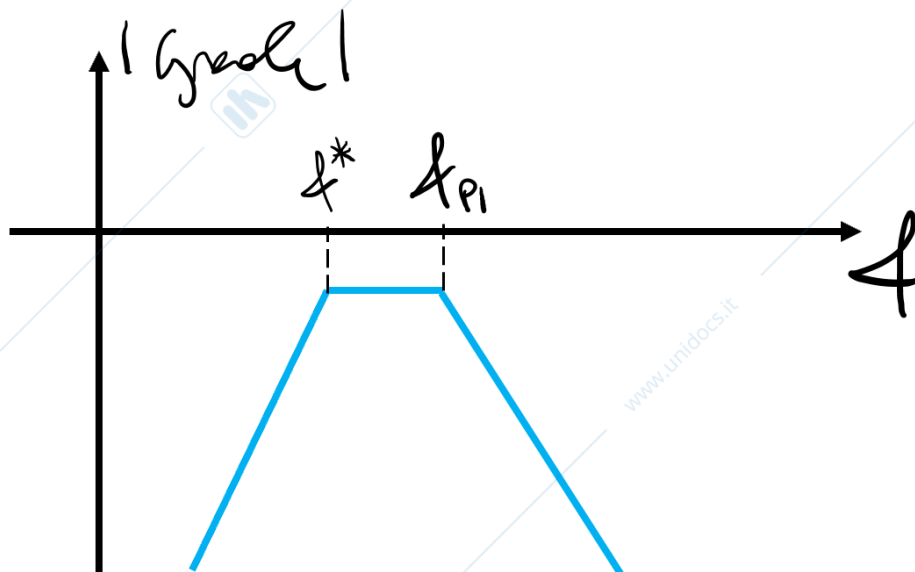
$$|G_{reale}| = \begin{cases} |G_{ideale}| & \text{per } |G_{loop}| \gg 1 \\ |G_{ideale} \cdot G_{loop}| & \text{per } |G_{loop}| \ll 1 \end{cases}$$

$|G_{reale}|$  si comporterà come  $|G_{ideale}|$  fintanto che  $|G_{loop}| > 1$  mentre come  $|G_{ideale} \cdot G_{loop}|$  per frequenze superiori.



Il punto in cui  $|G_{id} G_{loop}| = |G_{id}|$ , e' il punto  $f^*$  per cui  $|G_{loop}(f^*)| = 1$  che abbiamo calcolato precedentemente

$$f^* = 100 \text{ kHz}$$



e)

Supponiamo che la frequenza massima del segnale sia inferiore a  $f^* = 100 \text{ kHz}$ , nel primo tratto di  $G_{reale}$ . Quindi possiamo scrivere l'uscita  $V_{out}$  in risposta a una sinusoide ampia  $10V$  e di frequenza  $f$ :

$$\begin{aligned} V_{out}(t) &= 2\pi \cdot f \cdot C \cdot R_3 \cdot 10V \cdot \sin(2\pi ft + 90^\circ) = \\ &= 2\pi \cdot f \cdot C \cdot R_3 \cdot 10V \cdot -\cos(2\pi ft) \end{aligned}$$

La derivata massima dell'uscita deve essere minore dello slew rate:

$$\max\left(\frac{dV_{out}(t)}{dt}\right) < SR = 0.1 \frac{V}{\mu s}$$

$$\frac{dV_{out}(t)}{dt} = 2\pi \cdot f \cdot C \cdot R_3 \cdot 10V \cdot 2\pi ft \cdot \sin(2\pi ft)$$

$$\max\frac{dV_{out}(t)}{dt} = 2\pi \cdot f \cdot C \cdot R_3 \cdot 10V \cdot 2\pi ft$$

$$2\pi \cdot f \cdot C \cdot R_3 \cdot 10V \cdot 2\pi ft < 0.1 \frac{V}{\mu s}$$

E quindi possiamo trovare la frequenza massima come

$$f_{max} = \sqrt{\frac{0.1 \text{ V}/\mu s}{4\pi^2 \cdot C \cdot R_3 \cdot 10V}} = 35.6 \text{ Hz}$$

L'ipotesi iniziale che la frequenza massima ricercata fosse minore di  $f^* = 100 \text{ kHz}$  e' verificata.